

LUÍS FERNANDO SALVINO

UM TEOREMA DE EXISTÊNCIA E UNICIDADE PARA UM  
MODELO MATEMÁTICO DE CRESCIMENTO DE CÂNCER  
COM TRATAMENTO QUIMIOTERÁPICO

Dissertação apresentada à Universidade  
Federal de Viçosa, como parte das exi-  
gências do Programa de Pós-Graduação  
em Matemática, para obtenção do título  
de *Magister Scientiae*.

VIÇOSA  
MINAS GERAIS - BRASIL  
2018

**Ficha catalográfica preparada pela Biblioteca Central da Universidade  
Federal de Viçosa - Câmpus Viçosa**

T

S185u  
2018

Salvino, Luís Fernando, 1991-  
Um teorema de existência e unicidade para um modelo  
matemática de crescimento de câncer com tratamento  
quimioterápico : . / Luís Fernando Salvino. – Viçosa, MG, 2018.  
viii, 47f. ; 29 cm.

Orientador: Anderson Luis Albuquerque de Araújo.  
Dissertação (mestrado) - Universidade Federal de Viçosa.  
Referências bibliográficas: f.46-47.

1. Tratamento quimioterápico. 2. Equações diferenciais  
parciais. I. Universidade Federal de Viçosa. Departamento de  
Matemática. Mestrado em Matemática. II. Título.

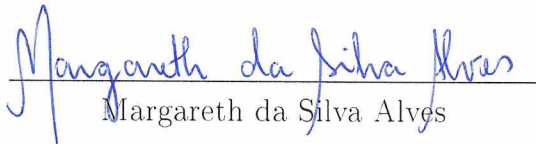
CDD 22 ed. 510

LUÍS FERNANDO SALVINO

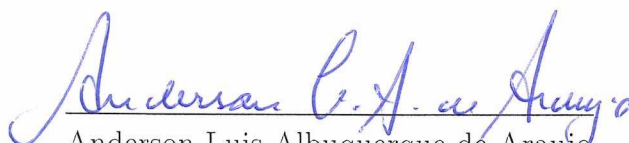
UM TEOREMA DE EXISTÊNCIA E UNICIDADE PARA UM MODELO  
MATEMÁTICO DE CRESCIMENTO DE CÂNCER COM TRATAMENTO  
QUIMIOTERÁPICO

Dissertação apresentada à Universidade  
Federal de Viçosa, como parte das exi-  
gências do Programa de Pós-Graduação  
em Matemática, para obtenção do título  
de *Magister Scientiae*.

APROVADA: 20 de fevereiro de 2018.

  
Margareth da Silva Alves

  
Luís Henrique de Miranda

  
Anderson Luis Albuquerque de Araujo  
(Orientador)

*Dedico este trabalho aos meus pais,  
Luís Moreti e Roseli.*

Não é o conhecimento, mas o ato de aprender, não a posse mas o ato de chegar lá, que concede a maior satisfação.

---

Carl Friedrich Gauss

# Agradecimentos

Aos meus pais pela herança de vida e formação.

Ao meu orientador, Anderson, pela disposição, paciência, aprendizado, incentivo e amizade.

A minha namorada, Anna, pela paciência, incentivo e apoio, também agradeço a sua família pelo carinho e amparo que me deram nos momentos que precisei.

Aos meus colegas de curso pela amizade, pelos momentos de descontração e de estudos.

Aos professores e funcionários do DMA-UFV, pelo apoio e eficientes serviços prestados.

Finalmente, à CAPES pelo apoio financeiro indispensável para a realização deste trabalho.

# Resumo

SALVINO, Luís Fernando, M.Sc., Universidade Federal de Viçosa, fevereiro de 2018. **Um teorema de existência e unicidade para um modelo matemático de crescimento de câncer com tratamento quimioterápico.** Orientador: Anderson Luis Albuquerque de Araujo.

Neste trabalho apresentamos um modelo matemático composto por um sistema de equações diferenciais com condições de contorno específicas as quais modelam o crescimento de um tumor tratado com quimioterapia. Nosso objetivo é estabelecer um resultado sobre existência e unicidade de solução para tal sistema.

# Abstract

SALVINO, Luís Fernando, M.Sc., Universidade Federal de Viçosa, February, 2018. **An existence and uniqueness theorem for a mathematical model of cancer growth with chemotherapeutic treatment.** Adviser: Anderson Luis Albuquerque de Araujo.

In this work we present a mathematical model composed by a system of differential equations with specific boundary conditions which model the growth of a tumor treated with chemotherapy. Our goal is to establish a result on existence and uniqueness of solution for such a system.

# Notações

- $\mathbb{R}^n$  representará o espaço euclidiano  $n$ -dimensional.
- $\Omega$  será um aberto limitado de  $\mathbb{R}^n$  com fronteira  $\partial\Omega$  suficientemente suave e medida de Lebesgue  $|\Omega|$ .
- $T$  representará um número real positivo.
- $Q$  representará o espaço  $\Omega \times (0, T)$ .
- $\Gamma$  representará o espaço  $\partial\Omega \times (0, T)$ .
- $\Delta = \sum_{i=1}^n \frac{\partial^2}{\partial x_i^2}$  denotará o operador Laplaciano.
- $\mathcal{L}(X, Y)$  denotará o espaço dos operadores lineares contínuos de  $X$  em  $Y$ .
- $\nabla = \left( \frac{\partial u}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_n} \right)$  denotará o operador gradiente.

# Sumário

<b>Introdução</b>	<b>1</b>
<b>1 Preliminares</b>	<b>4</b>
1.1 Espaços de Sobolev . . . . .	4
1.2 Espaços à valores vetoriais . . . . .	7
1.3 Desigualdades notáveis e fórmulas de integração . . . . .	10
1.4 Existência e unicidade de solução para um problema parabólico .	11
1.5 O Teorema do ponto fixo de Leray-Schauder . . . . .	12
<b>2 Um teorema de existência e unicidade para um modelo de crescimento de câncer com tratamento quimioterápico</b>	<b>14</b>
2.1 O problema principal . . . . .	14
2.2 Um problema auxiliar . . . . .	18
2.3 Solução do problema auxiliar . . . . .	33
2.4 Demonstração do teorema principal . . . . .	39
2.4.1 Existência . . . . .	39
2.4.2 Unicidade . . . . .	40
<b>Considerações Finais</b>	<b>45</b>
<b>Referências Bibliográficas</b>	<b>46</b>

# Introdução

Em [10], Fassoni estudou um modelo simples composto por um sistema de EDO's descrevendo o crescimento de um tumor e seu efeito no tecido normal, junto com a resposta do tecido ao tumor e com modelagem de tratamentos quimioterápicos. O objetivo dos autores não foi considerar os vários aspectos do crescimento tumoral e reproduzir o comportamento quantitativo com alta precisão, mas usar o modelo para dar alguns *insights* do ponto de vista de sua capacidade para lidar com mudanças. As equações do modelo que foram estudadas são

$$\begin{cases} \frac{\partial N}{\partial t} = r_N - \mu_N N - \beta_1 N A - \alpha_N \gamma_N D N, \\ \frac{\partial A}{\partial t} = r_A A \left(1 - \frac{A}{k_A}\right) - (\mu_A + \epsilon_A) A - \beta_3 N A - \alpha_A \gamma_A D A, \\ \frac{\partial D}{\partial t} = \mu - \gamma_A D A - \gamma_N D N - \tau D, \end{cases} \quad (1)$$

onde  $N$  representa as células normais em um dado tecido do corpo humano,  $A$  representa as células tumorais neste tecido e  $D$  representa a concentração de uma droga usada para tratar tal tumor.

Assumimos que o parâmetro  $r_N$  representa a reprodução constante total de células normais e  $\mu_N$  sua mortalidade natural. Um fluxo constante para células normais é considerado na dinâmica vital e não depende da densidade, como é o caso do crescimento logístico geralmente assumido, veja por exemplo [15]. O motivo dessa escolha é que em um tecido normal e já formado, a dinâmica imperativa não é a competição intraespecífica das células por nutrientes, mas a manutenção de um estado homeostático, através do reabastecimento natural de células antigas e mortas, veja por exemplo [17].

Contrariamente, as células cancerígenas têm uma certa independência sobre os sinais de crescimento liberados pelo tecido e mantêm seu próprio programa de crescimento, como por exemplo, um tecido embrionário em fase de crescimento, veja [11]. Assim, um crescimento dependente da densidade é considerado para as células tumorais. Várias leis de crescimento poderiam ser usadas, como Gompertz, logística generalizada, Von Bertalanfy e outras, veja [16]. Escolhemos o crescimento logístico devido à sua simplicidade, e uma mortalidade natural  $\mu_A$ . Uma taxa de mortalidade extra  $\epsilon_A$ , devido à apoptose, ver [7], é também incluído.

Os parâmetros de competição  $\beta_1$  e  $\beta_3$  englobam de maneira simplificada as muitas interações entre células tumorais e normais. O parâmetro  $\beta_3$  engloba, de

maneira mais simples, todos os efeitos negativos impostos às células cancerígenas por muitos tipos de células no tecido normal. Essas interações incluem a liberação de sinais anti-crescimento e morte por células hospedeiras, que é a resposta natural de células normais à presença de células cancerígenas, a competição por nutrientes com células tumorais e assim por diante. Da mesma forma, o parâmetro  $\beta_1$  abrange todos os mecanismos desenvolvidos pelas células tumorais que danificam o tecido normal, como o aumento da acidez local, supressão de células imunes, liberação de sinais de morte e competição com células normais.

Seguem as hipóteses que levam à terceira equação de (1) descrevendo a farmacocinética e a farmacodinâmica da droga. A droga tem uma taxa de depuração  $\tau$ . As taxas de absorção e desativação da droga por células normais e cancerosas são descritas em termos da lei de ação em massa com taxas  $\gamma_N$  e  $\gamma_A$ . Seguindo a hipótese linear de [3], supomos que as quantidades de droga absorvida por células normais ( $\gamma_N ND$ ) e cancerosas ( $\gamma_A AD$ ) matam tais células com taxas  $\alpha_N$  e  $\alpha_A$ , respectivamente. Finalmente, o parâmetro  $\mu$  representa uma taxa de infusão constante, e aproxima uma dosagem metronômica, isto é, uma administração quase contínua e a longo prazo da droga. Embora muitos modelos de tratamento de câncer não considerem a absorção e desativação de drogas explicitamente, em [10], os autores acreditam que é um fato importante a considerar, uma vez que esse fenômeno contribui para diminuir a concentração de drogas conforme o tempo passa.

O sistema (1) é semelhante ao clássico modelo de competição Lotka-Volterra, comumente usado em modelos para crescimento tumoral e invasões biológicas, porém há uma diferença fundamental. O uso de um fluxo constante em vez de um crescimento logístico para células normais quebra a simetria observada no modelo clássico de Lotka-Volterra, de modo que não haverá equilíbrio em  $N = 0$ . Assim, células normais nunca serão extintas, ao contrário desses modelos. Em [10] os autores acreditam que isso não é um problema, mas pelo contrário, é um resultado realista. Na verdade, a grosso modo, o câncer "não vence" pelo fato de que mata todas as células no tecido, mas pelo fato de atingir um tamanho perigoso que perturba o bom funcionamento do tecido e ameaça a saúde do indivíduo. Um termo de fluxo constante já foi tomado em outros modelos bem conhecidos de câncer, especificamente, para descrever o crescimento de células imunes, veja por exemplo [8].

Neste trabalho não estamos interessados em analisar a dinâmica do modelo, pois em [10] já foi feito um estudo sobre os pontos de equilíbrio e questões sobre estabilidade ou instabilidade de tais pontos. Nosso objetivo é estudar questões de existência e unicidade de solução para as equações do seguinte modelo modificado

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial N}{\partial t} = r_N - \mu_N N - \beta_1 N A - \alpha_N \gamma_N D N, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial A}{\partial t} = r_A A \left( 1 - \frac{A}{k_A} \right) - (\mu_A + \epsilon_A) A - \alpha_A \gamma_A D A, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D}{\partial t} = \sigma \Delta D + \mu \chi_\omega - \gamma_A D A - \gamma_N D N - \tau D, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ N(\cdot, 0) = N_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ A(\cdot, 0) = A_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ D(\cdot, 0) = D_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \end{array} \right. \quad (2)$$

onde  $\chi_\omega$  é a função característica do subconjunto  $\omega \subset \Omega$ . Isto corresponde a um vaso sanguíneo passando transversalmente na subregião  $\omega$  do tecido, e fornecendo uma quantidade de droga  $\mu$  constante.

Este sistema corresponde a uma variação do modelo matemático de EDO's proposto em [10], onde consideramos o modelo descrito em uma região limitada  $\Omega$  de  $\mathbb{R}^2$ , com o acréscimo do termo  $\sigma \Delta D$  na equação das drogas e eliminação do termo  $-\beta_3 N A$ , ou seja, desprezando a taxa de absorção de células cancerosas pelas células normais. O termo  $\Delta D$  representa a difusão aleatória da droga nas células normais e cancerosas com coeficiente de difusão constante  $\sigma$ , veja por exemplo [2].

Esta dissertação será organizada da seguinte forma:

No Capítulo 1, tratamos das ferramentas utilizadas para o desenvolvimento desse trabalho. Algumas delas são: os Espaços de Sobolev, uma Proposição que se resume a garantir existência, unicidade e uma estimativa para a solução de um problema parabólico geral (ver [13]) e o Teorema do ponto fixo de Leray-Schauder (ver [12]).

No Capítulo 2, iniciamos trabalhando com o problema (2), passamos a um problema modificado, problema na qual está conectado com o problema (2), nesse sistema modificado provamos existência de solução utilizando-se da teoria tratada no Capítulo 1, mostramos que a solução desse problema implica na solução do problema (2) e finalmente provamos a unicidade de tal solução.

No Capítulo 3, serão feitas as considerações finais.

# Capítulo 1

## Preliminares

Neste capítulo serão apresentados os espaços e as ferramentas principais para o desenvolvimento desse trabalho.

### 1.1 Espaços de Sobolev

Nesta e na próxima seção apresentaremos os espaços funcionais que serão utilizados ao longo deste trabalho. Para mais detalhes sobre tais espaços consultar [6], [1], [5] e [14].

**Definição 1.1.** *Seja  $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  contínua. O suporte de  $u$ , que será denotado por  $\text{supp}(u)$ , é definido como o fecho em  $\Omega$  do conjunto  $\{x \in \Omega; u(x) \neq 0\}$ . Se  $\text{supp}(u)$  for um compacto dizemos que  $u$  possui suporte compacto. Denotamos por  $C_0(\Omega)$  o espaço das funções contínuas com suporte compacto.*

**Definição 1.2.** *Denotemos por  $C^j(\Omega)$ ,  $j$  um número inteiro não-negativo ou infinito, o conjunto das funções  $\varphi : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  que possuem derivadas parciais contínuas até ordem  $j$ .*

**Definição 1.3.** *Denotemos por  $C_0^\infty(\Omega)$  o conjunto das funções  $\varphi : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  que possuem derivadas parciais contínuas de todas as ordens e que têm suporte compacto.*

**Definição 1.4.** *Uma sucessão  $(\varphi_\nu)_{\nu \in \mathbb{N}}$  de funções de  $C_0^\infty(\Omega)$  converge para zero quando existe  $K \subset \Omega$  compacto tal que*

- $\text{supp } \varphi_\nu \subset K, \quad \forall \nu \in \mathbb{N};$
- *Para cada  $\alpha \in \mathbb{N}^n$ ,  $D^\alpha \varphi_\nu \rightarrow 0$  uniformemente em  $K$ ,*

onde  $D^\alpha$  denota o operador derivação de ordem  $\alpha$  definido por

$$\frac{\partial^{|\alpha|}}{\partial x_1^{\alpha_1} \partial x_2^{\alpha_2} \dots \partial x_n^{\alpha_n}},$$

com  $\alpha = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n) \in \mathbb{N}^n$  e  $|\alpha| = \alpha_1 + \alpha_2 + \dots + \alpha_n$ .

**Definição 1.5.** O espaço vetorial  $C_0^\infty(\Omega)$  com a noção de convergência definida acima é representado por  $\mathcal{D}(\Omega)$  e denominado espaço das funções testes em  $\Omega$ .

**Definição 1.6.** Denotemos por  $C_B^j(\Omega)$  o conjunto das funções  $\varphi \in C^j(\Omega)$  tais que  $D^\alpha \varphi$  é limitada em  $\Omega$  para  $|\alpha| \leq j$ .  $C_B^j(\Omega)$  é um espaço de Banach com a norma

$$\|\varphi\|_{C_B^j(\Omega)} = \max_{|\alpha| \leq j} \sup_{x \in \Omega} |D^\alpha(x)|.$$

**Definição 1.7.** Seja  $1 \leq p \leq \infty$ . Denotemos por  $L^p(\Omega)$  o conjunto das (classes de equivalência das) funções mensuráveis  $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  tais que  $|u|^p$  é integrável no sentido de Lebesgue em  $\Omega$ .  $L^p(\Omega)$  é um espaço de Banach com as normas

$$\|u\|_p = \begin{cases} \left( \int_{\Omega} |u(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}, & \text{se } 1 \leq p < \infty; \\ \sup_{x \in \Omega} \text{ess} |u(x)|, & \text{se } p = \infty. \end{cases}$$

No caso em que  $p = 2$ ,  $L^p(\Omega)$  é um espaço de Hilbert com o produto interno

$$\langle u, v \rangle_{L^2(\Omega)} = \int_{\Omega} u(x)v(x)dx.$$

**Definição 1.8.** Denotemos por  $\mathcal{D}'(\Omega)$  o espaço  $\mathcal{L}(\mathcal{D}(\Omega))$ . Tal conjunto é chamado o espaço das distribuições de  $\Omega$  em  $\mathbb{R}$ .

**Definição 1.9.** Seja  $T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ . Definimos a derivada de ordem  $\alpha$  da distribuição  $T$ ,  $D^\alpha T \in \mathcal{D}'(\Omega)$ , por

$$\langle D^\alpha T, \varphi \rangle = (-1)^{|\alpha|} \langle T, D^\alpha \varphi \rangle,$$

para todo  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ .

**Definição 1.10.** Seja  $1 \leq p \leq \infty$ . Denotemos por  $L_{loc}^p(\Omega)$  o conjunto das funções mensuráveis  $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$  tais que para todo compacto  $K \subset \Omega$ ,  $u|_K \in L^p(\Omega)$ .

**Proposição 1.11.** Seja  $u \in L_{loc}^1(\Omega)$ . Se  $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)$ , então

$$\langle T_u, \varphi \rangle = \int_{\Omega} u\varphi$$

define uma distribuição em  $\mathcal{D}'(\Omega)$ .

*Demonstração.* Ver [6], p. 42. □

**Proposição 1.12.** Seja  $1 \leq p \leq \infty$ . Então,  $L^p(\Omega) \hookrightarrow L_{loc}^1(\Omega)$ , para todo  $p \in [1, \infty]$ .

*Demonstração.* Ver [6], p. 42. □

**Definição 1.13.** *Seja  $1 \leq p \leq \infty$ . O espaço de Sobolev  $W_p^m(\Omega)$  é definido como sendo o conjunto*

$$W_p^m(\Omega) = \{u \in L^p(\Omega); D^\alpha u \in L^p(\Omega), \forall |\alpha| \leq m\},$$

onde  $D^\alpha u$  é a derivada de  $u$  no sentido das distribuições.  $W_p^m(\Omega)$  é um espaço de Banach com as normas

$$\|u\|_{m,p} = \begin{cases} \left( \sum_{|\alpha| \leq m} \|D^\alpha u(x)\|_p^p \right)^{\frac{1}{p}}, & \text{se } 1 \leq p < \infty; \\ \sum_{|\alpha| \leq m} \sup_{x \in \Omega} \text{ess} |D^\alpha u(x)|, & \text{se } p = \infty. \end{cases}$$

No caso em que  $p = 2$ , denotamos  $W_p^m(\Omega)$  por  $H^m(\Omega)$ . O espaço  $H^m(\Omega)$  é um espaço de Hilbert com o produto interno

$$\langle u, v \rangle_m = \sum_{|\alpha| \leq m} \langle D^\alpha u, D^\alpha v \rangle_{L^2(\Omega)}.$$

**Proposição 1.14.** *Seja  $1 < p < \infty$ . Se  $u \in W_p^1(\Omega)$  então  $u_+, u_- \in W_p^1(\Omega)$  e temos as expressões*

$$\nabla u_+ = \begin{cases} \nabla u, & \text{se } u > 0 \\ 0, & \text{se } u \leq 0 \end{cases}$$

e

$$\nabla u_- = \begin{cases} 0, & \text{se } u \geq 0 \\ -\nabla u, & \text{se } u < 0. \end{cases}$$

*Demonstração.* Ver [9], p. 292. □

**Definição 1.15.** *Seja  $1 \leq p \leq \infty$ . Para cada  $v \in \mathbb{R}$  considere a função  $h^v : [0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$  definida por  $h^v(t) = t^v$ . Sejam  $X_1$  e  $X_2$  espaços de Banach, denotemos por  $W = W(p, v; X_1, X_2)$  o conjunto das (classes de equivalência das) funções mensuráveis  $u : [0, \infty) \rightarrow X_1 + X_2$  tais que*

$$h^v(u) \in L^p(0, \infty; X_1) \quad \text{e} \quad h^v(u') \in L^p(0, \infty; X_2),$$

onde  $u'$  é a derivada de  $u$  no sentido das distribuições.  $W$  é um espaço de Banach com a norma

$$\|u\|_W = \max\{\|h^v(u)\|_{L^p(0, \infty; X_1)}, \|h^v(u')\|_{L^p(0, \infty; X_2)}\}.$$

**Definição 1.16.** *Seja  $1 < p < \infty$  e consideremos  $v \in \mathbb{R}$  tal que  $\theta = \frac{1}{p} + v < 1$ . Denotemos por  $T = T(p, v; X_1, X_2)$  o conjunto de todos os traços  $f(0)$  de funções de  $W(p, v; X_1, X_2)$ . Tal conjunto é chamado o espaço traço de  $W$ . Temos que  $T$*

é um espaço de Banach com a norma

$$\|u\|_T = \inf_{\substack{u=f(0) \\ f \in W}} \|f\|_W.$$

Afim de construir os espaços de Sobolev fracionários, tomemos  $X_1 = W_p^1(\Omega)$  e  $X_2 = L^p(\Omega)$ .

**Definição 1.17.** *Seja  $0 < \theta < 1$ . Definimos*

$$T^{\theta,p}(\Omega) = T(p, v; W_p^1(\Omega), L^p(\Omega)),$$

onde  $v + \frac{1}{p} = \theta$ . Se  $u \in T^{\theta,p}(\Omega)$ , então

$$\|u\|_{T^{\theta,p}(\Omega)} = \inf_{\substack{u=f(0) \\ f \in W}} \max \left\{ \left( \int_0^\infty h^{vp} (\|f(t)\|_{W_p^1(\Omega)}^p) dt \right)^{\frac{1}{p}}, \left( \int_0^\infty h^{vp} (\|f'(t)\|_{L^p(\Omega)}^p) dt \right)^{\frac{1}{p}} \right\}.$$

**Definição 1.18.** *Seja  $s \in \mathbb{R}$  tal que  $s \geq 0$ . Se  $s = m$ , um número inteiro, definimos  $W_p^s(\Omega) = W_p^m(\Omega)$ . No caso em que  $s$  não é um número inteiro, escrevemos  $s = m + \sigma$ , onde  $0 < \sigma < 1$ . Assim, definimos*

$$W_p^s(\Omega) = \{u \in W_p^m(\Omega); D^\alpha u \in T^{1-\sigma,p}(\Omega), |\alpha| = m\},$$

onde  $D^\alpha u$  é a derivada de  $u$  no sentido das distribuições.  $W_p^s(\Omega)$  é um espaço de Banach com a seguinte norma

$$\|u\|_{W_p^s(\Omega)} = \left( \|u\|_{W_p^m(\Omega)}^p + \sum_{|\alpha|=m} \|D^\alpha u\|_{T^{1-\sigma,p}(\Omega)}^p \right)^{\frac{1}{p}}.$$

**Proposição 1.19.** *Sejam  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  com fronteira suficientemente suave,  $s > 0$  e  $1 < p < n$ .*

- (i) *Se  $n > sp$ , então  $W_p^s(\Omega) \hookrightarrow L^r(\Omega)$  para  $p \leq r \leq \frac{np}{n-sp}$ ;*
- (ii) *Se  $n = sp$ , então  $W_p^s(\Omega) \hookrightarrow L^r(\Omega)$  para  $p \leq r < \infty$ ;*
- (iii) *Se  $n < (s-j)p$  para algum inteiro não negativo  $j$ , então  $W_p^s(\Omega) \hookrightarrow C_B^j(\Omega)$ .*

*Demonstração.* Ver [1], p. 217. □

## 1.2 Espaços à valores vetoriais

Para esta seção, consideremos  $I \subset \mathbb{R}$  um intervalo aberto,  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  um aberto limitado e  $X$  um espaço de Banach.

Apesar da semelhança entre as definições dessa seção e da anterior, devemos nos precaver com os conceitos de mensurabilidade e integrabilidade em espaços de Banach quaisquer.

**Definição 1.20.** Uma função  $f : I \rightarrow X$  é mensurável se existe uma sequência  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset C_0(I, X)$  tal que  $f_n \rightarrow f$  q.t.p., quando  $n \rightarrow \infty$ .

**Proposição 1.21.** Sejam  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$  uma sequência de funções mensuráveis de  $I$  para  $X$  e  $f : I \rightarrow X$ . Se  $f_n \rightarrow f$  q.t.p. em  $I$ , então  $f$  é mensurável.

*Demonstração.* Ver [5], p. 4. □

**Definição 1.22.** Uma função mensurável  $f : I \rightarrow X$  é integrável se existe uma sequência  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset C_0(I, X)$  tal que

$$\int_I \|f_n(t) - f(t)\| \rightarrow 0,$$

quando  $n \rightarrow \infty$ .

**Proposição 1.23** (Teorema de Bochner). *Seja  $f : I \rightarrow X$  mensurável. Então  $f$  é integrável se, e somente se,  $\|f\|$  é integrável. Mais ainda,*

$$\left\| \int_I f \right\| \leq \int_I \|f\|.$$

*Demonstração.* Ver [5], p. 7. □

**Definição 1.24.** Seja  $1 \leq p \leq \infty$ . Denotemos por  $L^p(I, X)$  o conjunto das (classes de equivalência das) funções mensuráveis  $f : I \rightarrow X$  tais que  $t \mapsto \|f(t)\|$  pertence ao  $L^p(I)$ .  $L^p(I, X)$  é um espaço de Banach com as normas

$$\|f\|_p = \begin{cases} \left( \int_I \|f(t)\|^p dt \right)^{\frac{1}{p}}, & \text{se } 1 \leq p < \infty; \\ \sup_{t \in I} \text{ess} \|f(t)\|, & \text{se } p = \infty. \end{cases}$$

No caso em que  $p = 2$  e  $X$  é um espaço de Hilbert,  $L^p(I, X)$  é um espaço de Hilbert com o produto interno

$$\langle u, v \rangle_{L^2(I, X)} = \int_I \langle u(x), v(x) \rangle_X dx, \quad \forall u, v \in L^2(I, X).$$

**Definição 1.25.** Denotemos por  $\mathcal{D}'(I, X)$  o espaço  $\mathcal{L}(\mathcal{D}(I), X)$ . Tal conjunto é chamado o espaço das distribuições de  $I$  em  $X$ .

**Definição 1.26.** Seja  $1 \leq p \leq \infty$ . Denotemos por  $L^p_{loc}(I, X)$  o conjunto das funções mensuráveis  $f : I \rightarrow X$  tais que para todo intervalo compacto  $J \subset I$ ,  $f|_J \in L^p(I, X)$ .

**Definição 1.27.** *Seja  $T \in \mathcal{D}'(I, X)$ . Definimos a derivada da distribuição  $T$ ,  $T' \in \mathcal{D}'(I, X)$ , por*

$$\langle T', \varphi \rangle = -\langle T, \varphi' \rangle,$$

para  $\varphi \in \mathcal{D}(I)$ .

**Proposição 1.28.** *Seja  $f \in L^1_{loc}(I, X)$ . Se  $\varphi \in \mathcal{D}(I)$ , então*

$$\langle T_f, \varphi \rangle = \int_I f \varphi$$

define uma distribuição em  $\mathcal{D}'(I, X)$ .

*Demonstração.* Ver [5], p. 10. □

**Proposição 1.29.** *Seja  $1 \leq p \leq \infty$ . Então,  $L^p(I, X) \hookrightarrow L^1_{loc}(I, X)$ , para todo  $p \in [1, \infty]$ .*

*Demonstração.* Ver [5], p. 10. □

O próximo espaço a ser definido terá suma importância no desenvolvimento deste trabalho.

**Definição 1.30.** *Sejam  $1 \leq p \leq \infty$  e  $L^p(Q) = L^p(0, T; L^p(\Omega))$ . Denotemos por  $W_p^{2,1}(Q)$  o conjunto das (classes de equivalências das) funções mensuráveis  $u \in L^p(Q)$  tais que  $u_t \in L^p(Q)$  e  $D^\alpha u \in L^p(Q)$ , para todo  $1 \leq |\alpha| \leq 2$ , onde  $D^\alpha u$  é a derivada de  $u$  no sentido das distribuições.  $W_p^{2,1}(Q)$  é um espaço de Banach com a seguinte norma*

$$\|u\|_{W_p^{2,1}(Q)} = \left( \|u\|_{L^p(Q)}^p + \|u_t\|_{L^p(Q)}^p + \sum_{1 \leq |\alpha| \leq 2} \|D^\alpha u\|_{L^p(Q)}^p \right)^{\frac{1}{p}}.$$

**Proposição 1.31.** *Seja  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  com fronteira  $\partial\Omega$  suficientemente suave. Então,  $W_p^{2,1}(Q) \hookrightarrow L^q(Q)$  para  $q$  satisfazendo:*

$$(i) \quad 1 \leq q \leq \frac{p(n+2)}{n+2-2p}, \text{ se } p < \frac{n+2}{2};$$

$$(ii) \quad 1 \leq q < \infty, \text{ se } p = \frac{n+2}{2};$$

$$(iii) \quad q = \infty, \text{ se } p > \frac{n+2}{2}.$$

*Em particular, para qualquer função  $u \in W_p^{2,1}(Q)$ , existe uma constante  $C$  dependendo de  $\Omega, T, p, q$  e  $n$  tal que*

$$\|u\|_{L^q(Q)} \leq C \|u\|_{W_p^{2,1}(Q)}. \quad (1.1)$$

Nos casos (ii) e (iii) a imersão é compacta, e em (i) teremos imersão compacta para  $q$  satisfazendo  $1 \leq q < \frac{p(n+2)}{n+2-2p}$ .

*Demonstração.* Ver [14], p. 20. □

### 1.3 Desigualdades notáveis e fórmulas de integração

Nesta seção, seguem algumas desigualdades e fórmulas de integração conhecidas que serão utilizadas ao longo do texto. Para mais detalhes consultar [9].

**Proposição 1.32** (Desigualdade de Young). *Se  $a, b \geq 0$  e  $p, q > 1$  são tais que  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ , então  $ab \leq \frac{a^p}{p} + \frac{b^q}{q}$ .*

*Demonstração.* Ver [9], p. 622. □

**Lema 1.33.** *Considere a função  $\exp : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  definida por  $\exp(x) = e^x$ . Então, existe  $\theta \in (0, 1)$  tal que*

$$|e^y - e^x| = e^{\theta y + (1-\theta)x} |y - x|.$$

No caso em que  $x < y \leq 0$ , temos

$$|e^y - e^x| \leq |y - x|.$$

*Demonstração.* Pelo teorema do valor médio para funções reais, existe  $z \in (x, y)$  tal que  $\exp(y) - \exp(x) = \exp(z)(y - x)$ . Ao parametrizar o intervalo  $(x, y)$ , garantimos a existência de  $\theta \in (0, 1)$  de tal forma que  $z = \theta y + (1 - \theta)x$ . Isso nos garante que

$$|e^y - e^x| = e^{\theta y + (1-\theta)x} |y - x|.$$

Supondo  $x < y \leq 0$  temos  $z \leq 0$ . Portanto,  $\theta y + (1 - \theta)x \leq 0$ , o que nos sugere  $e^{\theta y + (1-\theta)x} \leq 1$ . Daí,

$$\begin{aligned} |e^y - e^x| &= e^{\theta y + (1-\theta)x} |y - x| \\ &\leq |y - x|. \end{aligned}$$

□

**Proposição 1.34** (Desigualdade de Gronwall - forma diferencial). *Seja  $f(\cdot)$  uma função não negativa, absolutamente contínua em  $[0, T]$ , que satisfaz para cada  $t$  a desigualdade diferencial*

$$f'(t) \leq \phi(t)f(t) + \psi(t),$$

onde  $\phi(t)$  e  $\psi(t)$  são funções não negativas, integráveis em  $[0, T]$ . Então

$$f(t) \leq e^{\int_0^t \phi(s) ds} \left( f(0) + \int_0^t \psi(s) ds \right),$$

para todo  $0 \leq t \leq T$ . Em particular, se

$$f' \leq \phi f \text{ em } [0, T] \text{ e } f(0) = 0,$$

então

$$f \equiv 0 \text{ em } [0, T].$$

*Demonstração.* Ver [9], p. 624. □

**Proposição 1.35** (Fórmula de Green). *Sejam  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  um aberto limitado e  $f, g \in H^2(\Omega)$ . Então:*

$$\int_{\Omega} (\Delta f)g \, dx = - \int_{\Omega} \langle \nabla f, \nabla g \rangle \, dx + \int_{\partial\Omega} \frac{\partial f}{\partial \eta} g \, dS.$$

*Demonstração.* Ver [4], p. 316. □

## 1.4 Existência e unicidade de solução para um problema parabólico

Nesta e na próxima seção, consistem os resultados principais para o desenvolvimento desse trabalho. Para mais detalhes sobre tais resultados consultar [13] e [12].

Consideremos o seguinte problema parabólico de valor inicial:

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} - \sum_{i=1}^n a_{ij}(x, t) \frac{\partial^2 u}{\partial x_i \partial x_j} + \sum_{j=1}^n a_j(x, t) \frac{\partial u}{\partial x_j} + a(x, t)u = f, & \text{em } Q, \\ \sum_{i=1}^n b_i(x, t) \frac{\partial u}{\partial x_i} + b(x, t)u = 0, & \text{em } \Gamma, \\ u(\cdot, 0) = u_0(\cdot), & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (1.2)$$

**Proposição 1.36.** *Sejam  $\Omega \subset \mathbb{R}^n$  limitado, com fronteira  $\partial\Omega$  suficientemente suave,  $p > 1$  e funções  $a_{ij}$  contínuas e limitadas em  $Q$ . Suponhamos que*

(i)  $a_{ij} \in C(\bar{Q})$ ,  $i, j = 1, 2, \dots, n$  onde  $[a_{ij}]_{n \times n}$  é uma matriz real positiva tal que para alguma constante positiva  $\beta$  tem-se  $\sum_{i,j=1}^n a_{ij}(x, t) \xi_i \xi_j \geq \beta |\xi|^2$ , para quaisquer  $(x, t) \in Q$  e  $\xi \in \mathbb{R}^n$ ;

(ii)  $f \in L^p(Q)$ ;

- (iii)  $a_i \in L^r(Q)$  com  $r = \max\{p, n+2\}$  se  $p \neq n+2$  ou  $r = n+2 + \epsilon$ , para qualquer  $\epsilon > 0$ , se  $p = n+2$ ;
- (iv)  $a \in L^s(Q)$  com  $s = \max\{p, \frac{n+2}{2}\}$  se  $p \neq \frac{n+2}{2}$  ou  $s = \frac{n+2}{2} + \epsilon$ , para qualquer  $\epsilon > 0$ , se  $p = \frac{n+2}{2}$ ;
- (v)  $b_i, b \in C^2(\bar{\Gamma})$ ,  $i = 1, \dots, n$ , e os coeficientes  $b_i(x, t)$  satisfazendo a condição  $\left| \sum_{i=1}^n b_i(x, t) \eta_i(x) \right| \geq \delta > 0$  em  $\partial\Omega \times (0, T)$ , onde  $\eta_i(x)$  é a  $i$ -ésima componente do vetor exterior normal à  $\partial\Omega$  em  $x \in \partial\Omega$ ;
- (vi)  $u_0 \in W_p^{2-\frac{2}{p}}(\Omega)$  com  $p \neq 3$ , satisfazendo a condição de compatibilidade  $\sum_{i=1}^n b_i \frac{\partial u_0}{\partial x_i} + b u_0 = 0$  em  $\partial\Omega$  quando  $p > 3$ .

Então, existe uma única solução  $u \in W_p^{2,1}(Q)$  do problema (1.2) e uma constante  $M$  dependendo de  $T, p, r, s$  e  $\Omega$  satisfazendo

$$\begin{aligned} \|u\|_{W_p^{2,1}(Q)} &\leq M \left( \|f\|_{L^p(Q)} + \left( \|b\|_{L^r(Q)} + \|a\|_{L^s(Q)} \right) \|u_0\|_{W_p^{2-\frac{2}{p}}(\Omega)} \right. \\ &\quad \left. + \|u_0\|_{W_p^{2-\frac{2}{p}}(\Omega)} \right). \end{aligned} \quad (1.3)$$

*Demonstração.* Ver [13], p. 341. □

## 1.5 O Teorema do ponto fixo de Leray-Schauder

Finalmente, segue a ferramenta principal para o desenvolvimento deste trabalho.

**Proposição 1.37 (Teorema do ponto fixo de Leray-Schauder).** *Sejam  $X$  um espaço de Banach e  $T : [0, 1] \times X \rightarrow X$  um operador tal que  $T(l, x) = y$ , para todos  $x, y \in X$  e  $l \in [0, 1]$ . Suponha que:*

- (i) O operador  $T$  está bem definido;
- (ii) Para cada  $l \in [0, 1]$  fixado, o operador  $T(l, \cdot) : X \rightarrow X$  é contínuo;
- (iii) Para cada  $B \subset X$  limitado e  $x \in B$ , o operador  $T(\cdot, x) : [0, 1] \rightarrow X$  é uniformemente contínuo com relação a primeira variável;
- (iv) Para cada  $l \in [0, 1]$  fixado, o operador  $T(l, \cdot) : X \rightarrow X$  é compacto;
- (v) Existe  $\rho > 0$  tal que para todo  $l \in [0, 1]$  e  $x \in X$  satisfazendo  $x - T(l, x) = 0$ , então  $\|x\| < \rho$ ;
- (vi) A equação  $x - T(0, x) = 0$  tem uma única solução em  $X$ .

*Então, existe uma solução da equação  $x - T(1, x) = 0$ .*

*Demonstração.* Ver [12], p. 189.

□

## Capítulo 2

# Um teorema de existência e unicidade para um modelo de crescimento de câncer com tratamento quimioterápico

### 2.1 O problema principal

Sejam  $T \in (0, \infty)$  e  $\Omega \subset \mathbb{R}^2$  um aberto limitado com fronteira suficientemente suave. Denotemos por  $Q = \Omega \times (0, T)$  e  $\Gamma = \partial\Omega \times (0, T)$ .

Nosso objeto de estudo neste trabalho é o seguinte problema:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial N}{\partial t} = r_N - \mu_N N - \beta_1 N A - \alpha_N \gamma_N D N, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial A}{\partial t} = r_A A \left(1 - \frac{A}{k_A}\right) - (\mu_A + \epsilon_A) A - \alpha_A \gamma_A D A, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D}{\partial t} = \sigma \Delta D + \mu \chi_\omega - \gamma_A D A - \gamma_N D N - \tau D, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D}{\partial \eta} = 0, & \text{em } \Gamma, \\ N(\cdot, 0) = N_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ A(\cdot, 0) = A_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ D(\cdot, 0) = D_0(\cdot), & \text{em } \Omega. \end{array} \right. \quad (2.1)$$

**Definição 2.1.** Dizemos que  $(N, A, D)$  é uma solução forte do problema (2.1) em  $Q$ , se  $(N, A, D)$  satisfaz as equações em (2.1) em quase todo ponto e

$$\begin{aligned} N &\in L^\infty(Q), N_t \in L^\infty(Q), \\ A &\in L^\infty(Q), A_t \in L^\infty(Q), \\ D &\in L^4(0, T; W_4^2(\Omega)) \text{ e } D_t \in L^4(Q). \end{aligned}$$

Daqui em diante, sempre quando nos referirmos a solução, estaremos tratando

de solução no sentido forte.

Doravante, trabalharemos para provar um significativo resultado sobre existência e unicidade de solução forte para o sistema (2.1). Segue o enunciado de tal resultado:

**Teorema 2.2.** *Suponhamos que  $0 \leq N_0, A_0 \in L^\infty(\Omega)$  e que  $D_0 \in W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega) \subset L^\infty(\Omega)$  com  $0 \leq D_0 \leq \frac{\mu}{\tau}$ . Então, existe uma única solução forte  $(N, A, D)$  do sistema (2.1). Mais ainda,  $0 \leq D \leq \frac{\mu}{\tau}$  e existem constantes  $C_N, C_A, \bar{\rho} \geq 0$  tais que  $0 \leq N \leq C_N$ ,  $0 \leq A \leq C_A$  e  $\|D\|_{W_4^{2,1}(Q)} \leq \bar{\rho}$ , onde  $\bar{\rho}$  depende de  $M, \mu, \gamma, \gamma_N, \tau, C_A, C_N, |\Omega|, T, \|D_0\|_{W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)}$ , com  $M$  sendo a constante da Proposição 1.36.*

Antes de iniciarmos os estudos para a demonstração do Teorema 2.2, queremos deixar claro algumas questões sobre a regularidade de uma possível solução do sistema (2.1):

**Observação 2.3.** *Supondo o Teorema 2.2 válido, seguem alguns comentários sobre a regularidade da condição de contorno e do dado inicial da solução  $D$  do sistema (2.1).*

(i) *Afirmamos que  $\frac{\partial D}{\partial \eta} = \langle \nabla D, \vec{\eta} \rangle$  está bem definido em  $\Gamma$ . De fato, fixado  $t \in (0, T)$ , como  $D(\cdot, t) \in W_4^1(\Omega)$  então  $D(\cdot, t)|_{\partial\Omega} \in W_4^{1-\frac{1}{4}}(\partial\Omega) = W_4^{\frac{3}{4}}(\partial\Omega)$ . Mais ainda, como  $D(\cdot, t) \in W_4^2(\Omega)$  então  $\nabla D(\cdot, t) \in W_4^1(\Omega) \times W_4^1(\Omega)$ , donde segue que  $\nabla D(\cdot, t)|_{\partial\Omega} \in W_4^{\frac{3}{4}}(\partial\Omega) \times W_4^{\frac{3}{4}}(\partial\Omega)$ . Portanto,  $\frac{\partial D}{\partial \eta} \in W_4^{\frac{3}{4}}(\partial\Omega) \subset L^4(\partial\Omega)$ . Para mais informações, ver Brezis [4], p. 315.*

(ii) *Segue também que  $D(\cdot, 0) = D_0(\cdot)$  está bem definido. Com efeito, este resultado segue diretamente da seguinte imersão contínua*

$$W_4^{2,1}(Q) \hookrightarrow C([0, T], W_4^{2-\frac{2}{4}}(\Omega)) = C([0, T], W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)).$$

*Para mais informações, ver [18].*

Dando continuidade, supondo as hipóteses do Teorema 2.2, iniciemos nossos estudos.

Estudemos inicialmente os seguintes problemas:

$$\begin{cases} \frac{\partial A}{\partial t} = r_A A \left(1 - \frac{A}{k_A}\right) - (\mu_A + \epsilon_A)A - \alpha_A \gamma_A D A, & \text{em } Q, \\ A(\cdot, 0) = A_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \end{cases} \quad (2.2)$$

$$\begin{cases} \frac{\partial N}{\partial t} = r_N - \mu_N N - \beta_1 N A - \alpha_N \gamma_N D N, & \text{em } Q, \\ N(\cdot, 0) = N_0(\cdot), & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (2.3)$$

Reescrevendo a equação diferencial em (2.2), obtemos

$$\frac{\partial A}{\partial t} = -\frac{r_A}{k_A}A^2 + (r_A - \mu_A - \epsilon_A - \alpha_A\gamma_A D)A.$$

Fixemos  $x \in \Omega$ . Fazendo  $\frac{\partial A}{\partial t} = A'$  e  $p = r_A - \mu_A - \epsilon_A - \alpha_A\gamma_A D$ , obtemos

$$A' = -\frac{r_A}{k_A}A^2 + pA.$$

Tal equação diferencial é do tipo Bernoulli e supondo que  $A$  é não-nulo em  $Q$ , sua solução será obtida dividindo a equação acima por  $A^{-2}$ , fazendo a mudança de variável  $w(t) = A^{-1}(x, t)$  e usando o fato de que  $w' = -A^{-2}A'$ . Dessa forma, teremos

$$\begin{aligned} A^{-2}A' &= -\frac{r_A}{k_A} + pA^{-1} \\ -w' &= -\frac{r_A}{k_A} + pw \\ w' + pw &= \frac{r_A}{k_A}. \end{aligned}$$

Para determinar a solução da nova equação diferencial linear obtida usamos o método do fator integrante e portanto garantimos

$$\left( w e^{\int_0^s p(\xi) d\xi} \right)' = \frac{r_A}{k_A} e^{\int_0^s p(\xi) d\xi}.$$

Integrando de 0 a  $t$ , obtemos

$$\begin{aligned} w(t) e^{\int_0^t p(\xi) d\xi} - w(0) &= \frac{r_A}{k_A} \int_0^t e^{\int_0^s p(\xi) d\xi} ds \\ w(t) &= \frac{w(0) + \frac{r_A}{k_A} \int_0^t e^{\int_0^s p(\xi) d\xi} ds}{e^{\int_0^t p(\xi) d\xi}}. \end{aligned}$$

Como  $w = A^{-1}$  e em particular  $w(0) = A^{-1}(x, 0) = A_0^{-1}(x)$ , segue que

$$A(x, t) = \frac{A_0(x) k_A e^{\int_0^t p(\xi) d\xi}}{k_A + A_0(x) r_A \int_0^t e^{\int_0^s p(\xi) d\xi} ds}.$$

Como  $p = r_A - \mu_A - \epsilon_A - \alpha_A\gamma_A D$ , temos

$$e^{\int_0^t p(\xi) d\xi} = e^{(r_A - \mu_A - \epsilon_A)t} e^{-\alpha_A\gamma_A \int_0^t D(x, \xi) d\xi}.$$

Definindo  $\lambda = r_A - \mu_A - \epsilon_A$ , escrevemos a solução do problema (2.2) como sendo

$$A(x, t) = \frac{A_0(x) k_A e^{\lambda t} e^{-\alpha_A\gamma_A \int_0^t D(\xi, x) d\xi}}{k_A + A_0(x) r_A \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A\gamma_A \int_0^s D(x, \xi) d\xi} ds}. \quad (2.4)$$

Agora, reescrevendo a equação diferencial em (2.3), obtemos

$$\frac{\partial N}{\partial t} = r_N - N(\mu_N + \beta_1 A + \alpha_N \gamma_N D).$$

Fixemos  $x \in \Omega$ . Fazendo  $\frac{\partial N}{\partial t} = N'$  e  $q = \mu_N + \beta_1 A + \alpha_N \gamma_N D$ , temos

$$N' = -qN + r_N$$

$$N' + qN = r_N.$$

Obtemos a solução da equação diferencial linear acima pelo método do fator integrante, ou seja,

$$\left( N e^{\int_0^s q(\xi) d\xi} \right)' = r_N e^{\int_0^s q(\xi) d\xi}.$$

Integrando de 0 a  $t$ , obtemos

$$N(x, t) e^{\int_0^t q(\xi) d\xi} - N(x, 0) = r_N \int_0^t e^{\int_0^s q(\xi) d\xi} ds$$

$$N(x, t) = \frac{N(x, 0) + r_N \int_0^t e^{\int_0^s q(\xi) d\xi} ds}{e^{\int_0^t q(\xi) d\xi}}.$$

Como  $N(x, 0) = N_0(x)$ , segue que

$$N(x, t) = \frac{N_0(x) + r_N \int_0^t e^{\int_0^s q(\xi) d\xi} ds}{e^{\int_0^t q(\xi) d\xi}}.$$

Como  $q = \mu_N + \beta_1 A + \alpha_N \gamma_N D$ , temos

$$e^{\int_0^s q(\xi) d\xi} = e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s D(x, \xi) d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s A(x, \xi) d\xi}.$$

Assim, a solução do problema (2.3) toma a forma

$$N(x, t) = \frac{N_0(x) + r_N \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s D(x, \xi) d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s A(x, \xi) d\xi} ds}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t D(x, \xi) d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t A(x, \xi) d\xi}}. \quad (2.5)$$

## 2.2 Um problema auxiliar

Queremos estudar questões de existência de solução para o seguinte problema modificado:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial \hat{N}}{\partial t} = r_N - \mu_N \hat{N} - \beta_1 \hat{N} \hat{A} - \alpha_N \gamma_N |\hat{D}| \hat{N}, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \hat{A}}{\partial t} = r_A \hat{A} \left( 1 - \frac{\hat{A}}{k_A} \right) - (\mu_A + \epsilon_A) \hat{A} - \alpha_A \gamma_A |\hat{D}| \hat{A}, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \hat{D}}{\partial t} = \sigma \Delta \hat{D} + \mu \chi_\omega - \gamma \hat{D} \hat{A} - \gamma_N \hat{D} \hat{N} - \tau \hat{D}, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \hat{D}}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ \hat{N}(\cdot, 0) = N_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ \hat{A}(\cdot, 0) = A_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ \hat{D}(\cdot, 0) = D_0(\cdot), & \text{em } \Omega. \end{array} \right. \quad (2.6)$$

Observemos que a diferença entre o problema principal (2.1) e o modificado (2.6) segue do fato de tomarmos o módulo de  $\hat{D}$  nas duas primeiras equações de (2.6). Na construção desta seção veremos a importância de tal modificação.

As soluções dos problemas (2.2) e (2.3) obtidas em (2.4) e (2.5) respectivamente, nos sugerem definir os operadores  $\Lambda : L^\infty(Q) \rightarrow L^\infty(Q)$  e  $\Theta : L^\infty(Q) \rightarrow L^\infty(Q)$  por

$$\Lambda(\phi)(x, t) = \frac{A_0(x) k_A e^{\lambda t} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi(\xi, x)| d\xi}}{k_A + A_0(x) r_A \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi(\xi, x)| d\xi} ds} \quad (2.7)$$

e

$$\Theta(\phi)(x, t) = \frac{N_0(x) + r_N \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi)(x, \xi) d\xi} ds}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi)(x, \xi) d\xi}}. \quad (2.8)$$

Em um dos lemas que se seguem será mostrado que tais operadores estão bem definidos.

A conexão que temos entre o problema auxiliar e o problema principal fica concentrada nas seguintes observações:

**Observação 2.4.** *A tripla  $(\hat{N}, \hat{A}, \hat{D})$  é solução de (2.6) se, e somente se,  $\hat{D}, \hat{A} = \Lambda(\hat{D})$  e  $\hat{N} = \Theta(\hat{D})$  satisfazem a seguinte equação integro-diferencial:*

$$\begin{cases} \frac{\partial \hat{D}}{\partial t} = \sigma \Delta \hat{D} + \mu \chi_\omega - \gamma \hat{D} \Lambda(\hat{D}) - \gamma_N \hat{D} \Theta(\hat{D}) - \tau \hat{D}, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \hat{D}}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ \hat{D}(\cdot, 0) = D_0(\cdot), & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (2.9)$$

**Observação 2.5.** Se provarmos que a solução  $\hat{D}$  do problema (2.9) é não-negativa, garantimos que a tripla  $(N, A, D) = (\hat{N}, \hat{A}, \hat{D})$ , onde  $D = \hat{D}$ ,  $A = \Lambda(\hat{D})$  e  $N = \Theta(\hat{D})$ , é solução do problema (2.1).

**Lema 2.6.** Seja  $f : (0, T) \rightarrow \mathbb{R}$  derivável tal que  $f(t) > 0$  e  $f'(t) \geq 0$ . Se  $g(t) = \frac{\int_0^t f(x) dx}{f(t)}$  então  $g(t) \leq T$ , para todo  $t \in (0, T)$ .

*Demonstração.* Como  $f$  é contínua em  $(0, T)$ , segue que

$$\begin{aligned} g'(t) &= \frac{f(t)^2 - f'(t) \int_0^t f(x) dx}{f(t)^2} \\ &= 1 - \frac{f'(t)}{f(t)} g(t). \end{aligned}$$

Como  $f(t) > 0$  temos  $g(t) \geq 0$  e usando o fato de que  $f'(t) \geq 0$  temos  $\frac{f'(t)}{f(t)} g(t) \geq 0$ , ou seja,  $-\frac{f'(t)}{f(t)} g(t) \leq 0$ . Logo,  $g'(t) \leq 1$  o que nos sugere  $g(t) \leq t$ , para todo  $t \in (0, T)$ . Assim,  $g(t) \leq T$ , como queríamos.  $\square$

O seguinte lema mostra a boa definição dos operadores definidos em (2.7) e (2.8):

**Lema 2.7.** Suponhamos que  $N_0, A_0 \in L^\infty(\Omega)$  e defina  $C_\lambda = \max\{1, e^{\lambda T}\}$ . Então,  $0 \leq \Lambda(\phi)(x, t) \leq C_A$  e  $0 \leq \Theta(\phi)(x, t) \leq C_N$ , para quaisquer  $\phi \in L^\infty(Q)$  e para quase todo  $(x, t) \in Q$ , onde  $C_A = C_\lambda \|A_0\|_{L^\infty(\Omega)}$  e  $C_N = \|N_0\|_{L^\infty(\Omega)} + r_N T$ .

*Demonstração.* Sejam  $(x, t) \in \Omega \times (0, T)$  e  $\phi \in L^\infty(Q)$ . Pelas expressões (2.7) e (2.8), é imediato que  $\Theta(\phi)(x, t), \Lambda(\phi)(x, t) \geq 0$ . Provemos que  $\Lambda(\phi)(x, t) \leq C_A$ . De fato, usando a positividade dos termos no denominador e que  $e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi(x, \xi)| d\xi} \leq 1$ , temos

$$\begin{aligned} \Lambda(\phi)(x, t) &= \frac{A_0(x) k_A e^{\lambda t} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi(x, \xi)| d\xi}}{k_A + A_0(x) r_A \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi(x, \xi)| d\xi} ds} \\ &\leq \frac{1}{k_A} A_0(x) k_A e^{\lambda t} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi(x, \xi)| d\xi} \\ &\leq A_0(x) e^{\lambda t} \\ &\leq C_\lambda A_0(x) \\ &\leq C_\lambda \|A_0\|_{L^\infty(\Omega)}, \end{aligned}$$

ou seja,

$$\Lambda(\phi)(x, t) \leq C_\lambda \|A_0\|_{L^\infty(\Omega)} = C_A.$$

Agora, provemos que  $\Theta(\phi)(x, t) \leq C_N$ . Usando a positividade dos termos no denominador, obtemos

$$\begin{aligned} \Theta(\phi)(x, t) &= \frac{N_0(x) + r_N \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^s |\phi(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^s \Lambda(\phi)(x, \xi) d\xi ds}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi)(x, \xi) d\xi} \\ &\leq N_0(x) + r_N \frac{\int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^s |\phi(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^s \Lambda(\phi)(x, \xi) d\xi ds}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi)(x, \xi) d\xi}. \end{aligned}$$

Fixado  $x \in \Omega$ , definimos

$$g(x, t) = \frac{\int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^s |\phi(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^s \Lambda(\phi)(x, \xi) d\xi ds}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi)(x, \xi) d\xi}.$$

Usando o Lema 2.6 com  $f(x, t) = e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi)(x, \xi) d\xi$ , segue que

$$\Theta(\phi)(x, t) \leq N_0(x) + r_N T,$$

para qualquer  $x \in \Omega$ .

Por fim, usando o fato de que  $N_0 \in L^\infty(\Omega)$ , obtemos

$$\Theta(\phi)(x, t) \leq \|N_0\|_{L^\infty(\Omega)} + r_N T = C_N,$$

como queríamos. □

**Lema 2.8.** *Existe uma constante  $C_1 \geq 0$  independente de  $\phi_1$  e  $\phi_2$  tal que  $\|\Lambda(\phi_1) - \Lambda(\phi_2)\|_{L^\infty(Q)} \leq C_1 \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)}$ .*

*Demonstração.* A expressão em (2.7), nos sugere que

$$\begin{aligned} |\Lambda(\phi_1)(x, t) - \Lambda(\phi_2)(x, t)| &= \\ &= \frac{1}{|(k_A + A_0 r_A \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A} \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi ds)(k_A + A_0 r_A \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A} \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi ds)|} \times \\ &\quad \left| A_0 k_A e^{\lambda t} e^{-\alpha_A \gamma_A} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi \left( k_A + A_0 r_A \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A} \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi ds \right) - \right. \\ &\quad \left. A_0 k_A e^{\lambda t} e^{-\alpha_A \gamma_A} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi \left( k_A + A_0 r_A \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A} \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi ds \right) \right|. \end{aligned}$$

Pela positividade dos termos no denominador, obtemos

$$\begin{aligned} & |\Lambda(\phi_1)(x, t) - \Lambda(\phi_2)(x, t)| \leq \\ & \frac{1}{k_A^2} \left| A_0 k_A^2 e^{\lambda t} \left( e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} - e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \right) + \right. \\ & A_0^2 k_A r_A e^{\lambda t} \left( e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} ds - \right. \\ & \left. \left. e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} ds \right) \right|. \end{aligned}$$

Somando e subtraindo o termo  $e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} ds$ , temos

$$\begin{aligned} & |\Lambda(\phi_1)(x, t) - \Lambda(\phi_2)(x, t)| \leq \\ & \frac{1}{k_A^2} \left| A_0 k_A^2 e^{\lambda t} \left( e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} - e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \right) + \right. \\ & A_0^2 k_A r_A e^{\lambda t} \left( e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} ds - \right. \\ & e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} ds + \\ & e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} ds - \\ & \left. \left. e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \int_0^t e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} ds \right) \right|. \end{aligned}$$

Colocando termos em evidência, usando a desigualdade triangular e aumentando a região de integração, temos

$$\begin{aligned} & |\Lambda(\phi_1)(x, t) - \Lambda(\phi_2)(x, t)| \leq \\ & \frac{1}{k_A^2} A_0 k_A^2 e^{\lambda t} \left| e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} - e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \right| + \\ & \frac{1}{k_A^2} A_0^2 k_A r_A e^{\lambda t} \left| e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} - e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \right| \times \end{aligned}$$

$$\int_0^T e^{\lambda s} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} ds +$$

$$\frac{1}{k_A^2} A_0^2 k_A r_A e^{\lambda t} e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \times$$

$$\int_0^T e^{\lambda s} \left| e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} - e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \right| ds.$$

Fazendo as possíveis simplificações e usando os fatos de que  $e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi(x, \xi)| d\xi} \leq 1$ ,  $e^{\lambda t} \leq C_\lambda$  e  $A_0(x) \leq \|A_0\|_{L^\infty(\Omega)}$ , para quase todo  $x \in \Omega$ , segue que

$$|\Lambda(\phi_1)(x, t) - \Lambda(\phi_2)(x, t)| \leq$$

$$\|A_0\|_{L^\infty(\Omega)} C_\lambda \left| e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} - e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \right| +$$

$$\frac{1}{k_A} \|A_0\|_{L^\infty(\Omega)}^2 r_A C_\lambda^2 T \left| e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} - e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \right| +$$

$$\frac{1}{k_A} \|A_0\|_{L^\infty(\Omega)}^2 r_A C_\lambda^2 \int_0^T \left| e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} - e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \right| ds. \quad (2.10)$$

Estudemos  $\left| e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} - e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \right|$ . Para isso, usemos o Lema 1.33, ou seja,

$$\left| e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} - e^{-\alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} \right| \leq \left| -\alpha_A \gamma_A \int_0^t (|\phi_1(x, \xi)| - |\phi_2(x, \xi)|) d\xi \right|$$

$$\leq \alpha_A \gamma_A \int_0^t \left| |\phi_1(x, \xi)| - |\phi_2(x, \xi)| \right| d\xi$$

$$\leq \alpha_A \gamma_A \int_0^t |\phi_1(x, \xi) - \phi_2(x, \xi)| d\xi$$

$$\leq \alpha_A \gamma_A T \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)},$$

para quase todo  $(x, t) \in Q$ . Logo, voltando a (2.10), obtemos

$$|\Lambda(\phi_1)(x, t) - \Lambda(\phi_2)(x, t)| \leq$$

$$\|A_0\|_{L^\infty(\Omega)} C_\lambda \alpha_A \gamma_A T \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)} +$$

$$\frac{2}{k_A} \|A_0\|_{L^\infty(\Omega)}^2 r_A C_\lambda^2 \alpha_A \gamma_A T^2 \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)},$$

para quase todo  $(x, t) \in Q$ . Assim,

$$\|\Lambda(\phi_1) - \Lambda(\phi_2)\|_{L^\infty(Q)} \leq C_1 \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)},$$

onde

$$C_1 = 2 \max\{\|A_0\|_{L^\infty(\Omega)} C_\lambda \alpha_A \gamma_A T, \frac{2}{k_A} \|A_0\|_{L^\infty(\Omega)}^2 r_A C_\lambda^2 \alpha_A \gamma_A T^2\}.$$

□

**Lema 2.9.** *Existe uma constante  $C_2 \geq 0$  dependendo de  $\phi_1$  e  $\phi_2$  tal que  $\|\Theta(\phi_1) - \Theta(\phi_2)\|_{L^\infty(Q)} \leq C_2 \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)}$ .*

*Demonstração.* A expressão em (2.8), nos sugere que

$$\begin{aligned} |\Theta(\phi_1)(x, t) - \Theta(\phi_2)(x, t)| &= \\ & \frac{1}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \times \\ & \left| N_0(x) \left( e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi - e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \right) + \right. \\ & r_N \left( e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi d_s - \right. \\ & \left. \left. e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi d_s \right) \right| \end{aligned}$$

e usando a desigualdade triangular, obtemos

$$\begin{aligned} |\Theta(\phi_1)(x, t) - \Theta(\phi_2)(x, t)| &\leq \\ & \frac{1}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \times \\ & \left( N_0(x) \left| e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi - e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \right| + \right. \\ & r_N \left| e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi d_s - \right. \\ & \left. \left. e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi d_s \right| \right). \end{aligned} \tag{2.11}$$

Controlemos cada parcela separadamente:

I) Estudemos primeiramente o termo

$$\left| e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi - e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \right|.$$

Ora, somando e subtraindo o termo  $e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi$  e fazendo fator comum, obtemos

$$\begin{aligned} & \left| e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi - e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \right| = \\ & \left| e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi \left( e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi - e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \right) + \right. \\ & \left. e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \left( e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi - e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi \right) \right|. \end{aligned}$$

A desigualdade triangular e o Lema 1.33, nos sugerem

$$\begin{aligned} & \left| e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi - e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \right| \leq \\ & e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\theta_1 \beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi + (1 - \theta_1) \beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi e^{\beta_1} \times \\ & \int_0^t |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi + \\ & e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi e^{\theta_2 \alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi + (1 - \theta_2) \alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi \alpha_N \gamma_N \times \\ & \int_0^t |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi. \end{aligned} \tag{2.12}$$

Multiplicando ambos os lados da desigualdade por

$$\frac{1}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi},$$

simplificando e usando a positividade dos termos no denominador, obtemos

$$\begin{aligned} & \left| e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi - e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \right| \times \\ & \frac{1}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi e^{\alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi e^{\beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \leq \\ & e^{(\theta_1 - 1) \beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi - \theta_1 \beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi e^{\beta_1} \int_0^t |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi + \\ & e^{(\theta_2 - 1) \alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi - \theta_2 \alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi \alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi. \end{aligned} \tag{2.13}$$

Como  $0 < \theta_j < 1$ , segue que  $-\theta_j < 0$  e  $\theta_j - 1 < 0$ , para  $j = 1, 2$ . Assim,

$$e^{(\theta_2 - 1) \alpha_N \gamma_N} \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi - \theta_2 \alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi \leq 1$$

e

$$e^{(\theta_1 - 1) \beta_1} \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi - \theta_1 \beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi \leq 1,$$

portanto,

$$\begin{aligned} & \left| e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, t) d\xi} - e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, t) d\xi} \right| \times \\ & \frac{1}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, t) d\xi} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, t) d\xi}} \leq \\ & \beta_1 \int_0^t |\Lambda(\phi_2)(x, t) - \Lambda(\phi_1)(x, t)| d\xi + \alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi. \end{aligned} \quad (2.14)$$

II) Agora estudemos o termo

$$\begin{aligned} & \left| e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} ds - \right. \\ & \left. e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} ds \right|. \end{aligned}$$

Somando e subtraindo o termo

$$e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} ds$$

e fazendo fator comum, obtemos

$$\begin{aligned} & \left| e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} ds - \right. \\ & \left. e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} ds \right| = \\ & \left| e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} \left( e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} - \right. \right. \\ & \left. \left. e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \right) ds + \left( e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} - \right. \right. \\ & \left. \left. e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \right) \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} ds \right|. \end{aligned}$$

Usando a desigualdade triangular e os fatos de que  $\Lambda(\phi) \leq C_A$  e  $\phi_j(x, t) \leq \|\phi\|_{L^\infty(Q)} := \max\{\|\phi_1\|_{L^\infty(Q)}, \|\phi_2\|_{L^\infty(Q)}\}$ , para  $j = 1, 2$  e quase todo  $(x, t) \in Q$ ,

obtemos

$$\begin{aligned}
& \left| e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} ds - \right. \\
& \left. e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} ds \right| \leq \\
& e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} e^{\mu T} \int_0^t \left| e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} - \right. \\
& \left. e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \right| ds + \left| e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} - \right. \\
& \left. e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \right| e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T} \|\phi\|_{L^\infty(Q)} e^{\beta_1 C_A T} T.
\end{aligned}$$

Observemos que os termos entre módulo já foram estudados em (2.12), o que nos sugere

$$\begin{aligned}
& \left| e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} ds - \right. \\
& \left. e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} ds \right| \leq \\
& e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} e^{\mu T} \beta_1 \times \\
& \int_0^t \left[ e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\theta_1 \beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi + (1-\theta_1) \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \times \right. \\
& \left. \int_0^s |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi \right] ds + \\
& e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} e^{\mu T} \alpha_N \gamma_N \times \\
& \int_0^t \left[ e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} e^{\theta_2 \alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi + (1-\theta_2) \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} \times \right. \\
& \left. \int_0^s |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi \right] ds + \\
& e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N \|\phi\|_{L^\infty(Q)} T} e^{\beta_1 C_A T} T \beta_1 \times \\
& e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\theta_1 \beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi + (1-\theta_1) \beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \times \\
& \int_0^t |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi +
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T} \|\phi_2\|_{L^\infty(Q)} e^{\beta_1 C_A T} T \alpha_N \gamma_N \quad \times \\
& e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} e^{\theta_2 \alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi + (1-\theta_2) \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} \alpha_N \gamma_N \quad \times \\
& \int_0^t |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi.
\end{aligned}$$

Usando novamente o fato de que  $\Lambda(\phi) \leq C_A$  e  $\phi(x, t) \leq \|\phi\|_{L^\infty(Q)}$ , para quase todo  $(x, t) \in Q$ , obtemos

$$\begin{aligned}
& \left| e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} ds \right. \\
& \left. e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} ds \right| \leq \\
& e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} e^{\mu T} \beta_1 e^{\alpha_N \gamma_N T} \|\phi\|_{L^\infty(Q)} e^{\beta_1 C_A T} \quad \times \\
& \int_0^t \int_0^s |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi ds \quad + \\
& e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} e^{\mu T} \alpha_N \gamma_N e^{\beta_1 C_A T} e^{\alpha_N \gamma_N T} \|\phi\|_{L^\infty(Q)} \quad \times \\
& \int_0^t \int_0^s |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi ds \quad + \\
& e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T} \|\phi\|_{L^\infty(Q)} e^{\beta_1 C_A T} T \beta_1 \quad \times \\
& e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\theta_1 \beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi + (1-\theta_1) \beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \quad \times \\
& \int_0^t |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi \quad + \\
& e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T} \|\phi\|_{L^\infty(Q)} e^{\beta_1 C_A T} T \alpha_N \gamma_N \quad \times \\
& e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} e^{\theta_2 \alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi + (1-\theta_2) \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} \alpha_N \gamma_N \quad \times \\
& \int_0^t |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi.
\end{aligned}$$

Multiplicando ambos os lados da desigualdade por

$$\frac{1}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi}},$$

simplicando, usando a positividade dos termos no denominador e de forma

análoga ao feito em (2.13), obtemos

$$\begin{aligned}
& |e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} ds - \\
& e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} \int_0^t e^{\mu_N s} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^s |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^s \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi} ds| \times \\
& \frac{1}{e^{\mu_N t} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_1(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_1)(x, \xi) d\xi} e^{\alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi)| d\xi} e^{\beta_1 \int_0^t \Lambda(\phi_2)(x, \xi) d\xi}} \leq \\
& e^{\mu T} \beta_1 e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} \int_0^t \int_0^s |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi ds + \\
& e^{\mu T} \alpha_N \gamma_N e^{\beta_1 C_A T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} \int_0^t \int_0^s |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi ds + \\
& e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} T \beta_1 \int_0^t |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi + \\
& e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} T \alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi.
\end{aligned} \tag{2.15}$$

Substituindo as cotas (2.14) e (2.15) em (2.11), obtemos

$$\begin{aligned}
& |\Theta(\phi_1)(x, t) - \Theta(\phi_2)(x, t)| \leq \\
& N_0(x) \beta_1 \int_0^t |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi + \alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi + \\
& r_N \left( e^{\mu T} \beta_1 e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} \int_0^t \int_0^s |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi ds + \right. \\
& e^{\mu T} \alpha_N \gamma_N e^{\beta_1 C_A T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} \int_0^t \int_0^s |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi ds + \\
& e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} T \beta_1 \int_0^t |\Lambda(\phi_2)(x, \xi) - \Lambda(\phi_1)(x, \xi)| d\xi + \\
& \left. e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} T \alpha_N \gamma_N \int_0^t |\phi_2(x, \xi) - \phi_1(x, \xi)| d\xi \right).
\end{aligned}$$

Dando melhores cotas e usando o fato de que  $N_0(x) \leq \|N_0\|_{L^\infty(\Omega)}$ , para quase

todo  $x \in \Omega$ , obtemos

$$\begin{aligned}
& |\Theta(\phi_1)(x, t) - \Theta(\phi_2)(x, t)| \leq \\
& \|N_0\|_{L^\infty(\Omega)} \beta_1 T \|\Lambda(\phi_2) - \Lambda(\phi_1)\|_{L^\infty(Q)} + \\
& \|N_0\|_{L^\infty(\Omega)} \alpha_N \gamma_N T \|\phi_2 - \phi_1\|_{L^\infty(Q)} + \\
& r_N e^{\mu T} \beta_1 e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} T^2 \|\Lambda(\phi_2) - \Lambda(\phi_1)\|_{L^\infty(Q)} + \\
& r_N e^{\mu T} \alpha_N \gamma_N e^{\beta_1 C_A T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} T^2 \|\phi_2 - \phi_1\|_{L^\infty(Q)} + \\
& r_N e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} \beta_1 T^2 \|\Lambda(\phi_2) - \Lambda(\phi_1)\|_{L^\infty(Q)} + \\
& r_N e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} \alpha_N \gamma_N T^2 \|\phi_2 - \phi_1\|_{L^\infty(Q)}.
\end{aligned}$$

Utilizando o Lema (2.8), temos

$$\begin{aligned}
& |\Theta(\phi_1)(x, t) - \Theta(\phi_2)(x, t)| \leq \\
& \|N_0\|_{L^\infty(\Omega)} \beta_1 T C_1 \|\phi_2 - \phi_1\|_{L^\infty(Q)} + \\
& \|N_0\|_{L^\infty(\Omega)} \alpha_N \gamma_N T \|\phi_2 - \phi_1\|_{L^\infty(Q)} + \\
& r_N e^{\mu T} \beta_1 e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} T^2 C_1 \|\phi_2 - \phi_1\|_{L^\infty(Q)} + \\
& r_N e^{\mu T} \alpha_N \gamma_N e^{\beta_1 C_A T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} T^2 \|\phi_2 - \phi_1\|_{L^\infty(Q)} + \\
& r_N e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} \beta_1 T^2 C_1 \|\phi_2 - \phi_1\|_{L^\infty(Q)} + \\
& r_N e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} \alpha_N \gamma_N T^2 \|\phi_2 - \phi_1\|_{L^\infty(Q)}.
\end{aligned}$$

Portanto,

$$\|\Theta(\phi_1) - \Theta(\phi_2)\|_{L^\infty(Q)} \leq C_2 \|\phi_2 - \phi_1\|_{L^\infty(Q)},$$

onde

$$\begin{aligned}
C_2 = & 6 \max\{\|N_0\|_{L^\infty(\Omega)} \beta_1 T C_1, \|N_0\|_{L^\infty(\Omega)} \alpha_N \gamma_N T, \\
& r_N e^{\mu T} \beta_1 e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} T^2 C_1, \\
& r_N e^{\mu T} \alpha_N \gamma_N e^{\beta_1 C_A T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} T^2, \\
& r_N e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} \beta_1 T^2 C_1, \\
& r_N e^{\mu_N T} e^{\alpha_N \gamma_N T \|\phi\|_{L^\infty(Q)}} e^{\beta_1 C_A T} \alpha_N \gamma_N T^2\}.
\end{aligned}$$

□

**Lema 2.10.** *Suponhamos que  $\hat{D}$  é uma solução de (2.9). Se  $0 \leq D_0 \leq \frac{\mu}{\tau}$  em  $\Omega$ ,*

então  $0 \leq \hat{D} \leq \frac{\mu}{\tau}$  em  $Q$ . Em particular,  $\hat{D} \in L^\infty(Q)$ .

*Demonstração.* Podemos escrever  $\hat{D} = \hat{D}_+ - \hat{D}_-$  e  $(\hat{D} - \frac{\mu}{\tau}) = (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ - (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_-$ , o que nos sugere

$$\hat{D}\hat{D}_- = -(\hat{D}_-)^2 \quad (2.16)$$

e

$$(\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})(\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ = ((\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+)^2. \quad (2.17)$$

Primeiramente, provaremos que  $\hat{D} \geq 0$ . Para isto, é suficiente provar que  $\hat{D}_- \equiv 0$ . Ora, multiplicando a equação diferencial em (2.9) por  $\hat{D}_-$ , obtemos

$$\frac{\partial \hat{D}}{\partial t} \hat{D}_- = \sigma \Delta \hat{D} \hat{D}_- + \mu \chi_\omega \hat{D}_- - \gamma \Lambda(\phi) \hat{D} \hat{D}_- - \gamma_N \Theta(\phi) \hat{D} \hat{D}_- - \tau \hat{D} \hat{D}_- \quad (2.18)$$

Integrando (2.18) em  $\Omega$  e usando (2.16), temos

$$\begin{aligned} \int_\Omega \frac{\partial \hat{D}}{\partial t} \hat{D}_- dx &= \sigma \int_\Omega \Delta \hat{D} \hat{D}_- dx + \mu \int_\Omega \chi_\omega \hat{D}_- dx \\ &+ \gamma \int_\Omega \Lambda(\phi) (\hat{D}_-)^2 dx + \gamma_N \int_\Omega \Theta(\phi) (\hat{D}_-)^2 dx + \tau \int_\Omega (\hat{D}_-)^2 dx. \end{aligned} \quad (2.19)$$

Pela Proposição 1.14, obtemos

$$\begin{aligned} \int_\Omega \frac{\partial \hat{D}}{\partial t} \hat{D}_- dx &= \int_\Omega \frac{\partial(\hat{D}_+ - \hat{D}_-)}{\partial t} \hat{D}_- dx \\ &= - \int_\Omega \frac{\partial \hat{D}_-}{\partial t} \hat{D}_- dx \\ &= - \int_\Omega \frac{\partial(\frac{1}{2}(\hat{D}_-)^2)}{\partial t} dx \\ &= -\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_\Omega (\hat{D}_-)^2 dx \end{aligned} \quad (2.20)$$

e utilizando a fórmula de Green (ver Proposição 1.35), temos

$$\begin{aligned} \int_\Omega \Delta \hat{D} \hat{D}_- dx &= - \int_\Omega \langle \nabla \hat{D}, \nabla \hat{D}_- \rangle dx + \int_{\partial\Omega} \frac{\partial \hat{D}}{\partial \eta} \hat{D}_- dx \\ &= - \int_\Omega \langle \nabla(\hat{D}_+ - \hat{D}_-), \nabla \hat{D}_- \rangle dx \\ &= \int_\Omega |\nabla \hat{D}_-|^2 dx. \end{aligned} \quad (2.21)$$

Substituindo (2.20) e (2.21) em (2.19), temos

$$\begin{aligned} -\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_\Omega (\hat{D}_-)^2 dx &= \sigma \int_\Omega |\nabla \hat{D}_-|^2 dx + \mu \int_\Omega \hat{D}_- dx \\ &+ \gamma \int_\Omega \Lambda(\phi) (\hat{D}_-)^2 dx + \gamma_N \int_\Omega \Theta(\phi) (\hat{D}_-)^2 dx + \tau \int_\Omega (\hat{D}_-)^2 dx. \end{aligned}$$

Multiplicando por  $-1$ , obtemos

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_{\Omega} (\hat{D}_-)^2 dx &= -\sigma \int_{\Omega} |\nabla \hat{D}_-|^2 dx - \mu \int_{\omega} \hat{D}_- dx - \gamma \int_{\Omega} \Lambda(\phi) (\hat{D}_-)^2 dx \\ &\quad - \gamma_N \int_{\Omega} \Theta(\phi) (\hat{D}_-)^2 dx - \tau \int_{\Omega} (\hat{D}_-)^2 dx \leq 0. \end{aligned}$$

Utilizando a desigualdade de Gronwall (ver Proposição 1.34) e usando o fato de que  $D_0 \geq 0$ , temos

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} (\hat{D}_-(x, t))^2 dx &\leq \int_{\Omega} (\hat{D}_-(x, 0))^2 dx \\ &= \int_{\Omega} (D_{0-}(x))^2 dx = 0. \end{aligned}$$

Assim,  $\|\hat{D}_-(\cdot, t)\|_{L^2(\Omega)} = 0$ , para todo  $t \in (0, T)$ , donde concluimos que  $\hat{D}_- \equiv 0$  e portanto  $\hat{D} \geq 0$ .

Para provar que  $\hat{D} \leq \frac{\mu}{\tau}$  é suficiente provar que  $(\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ \equiv 0$ . Para isto, observemos que a equação diferencial em (2.9) pode ser reescrita como

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau}) &= \sigma \Delta (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau}) - \gamma \Lambda(\phi) \hat{D} \\ &\quad - \gamma_N \Theta(\phi) \hat{D} - \tau (\hat{D} - \frac{\mu \chi_{\omega}}{\tau}). \end{aligned} \tag{2.22}$$

Multiplicando por  $(\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+$ , temos

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial t} (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau}) (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ &= \sigma \Delta (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau}) (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ - \gamma \Lambda(\phi) \hat{D} (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ \\ &\quad - \gamma_N \Theta(\phi) \hat{D} (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ - \tau (\hat{D} - \frac{\mu \chi_{\omega}}{\tau}) (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+. \end{aligned}$$

Integrando em  $\Omega$ , usando análogo ao feito em (2.20) e (2.21), obtemos

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_{\Omega} ((\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+)^2 dx &= -\sigma \int_{\Omega} |\nabla (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+|^2 dx \\ &\quad - \gamma \int_{\Omega} \Lambda(\phi) \hat{D} (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ dx \\ &\quad - \gamma_N \int_{\Omega} \Theta(\phi) \hat{D} (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ dx \\ &\quad - \tau \int_{\Omega} (\hat{D} - \frac{\mu \chi_{\omega}}{\tau}) (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ dx. \end{aligned}$$

Usando (2.17) e o fato de que  $\hat{D} \geq 0$ , segue que

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_{\Omega} \left( (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ \right)^2 dx &= -\sigma \int_{\Omega} |\nabla (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+|^2 dx \\
&- \gamma \int_{\Omega} \Lambda(\phi) \hat{D} (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ dx \\
&- \gamma_N \int_{\Omega} \Theta(\phi) \hat{D} (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ dx \\
&- \tau \int_{\omega} \left( (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ \right)^2 dx \\
&- \tau \int_{\Omega \setminus \omega} \hat{D} (\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ dx \leq 0.
\end{aligned}$$

Utilizando a desigualdade de Gronwall (ver Proposição 1.34) e o fato de que  $D_0 - \frac{\mu}{\tau} \leq 0$ , temos

$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} \left( (\hat{D}(x, t) - \frac{\mu}{\tau})_+ \right)^2 dx &\leq \int_{\Omega} \left( (\hat{D}(x, 0) - \frac{\mu}{\tau})_+ \right)^2 dx \\
&= \int_{\Omega} \left( (D_0(x) - \frac{\mu}{\tau})_+ \right)^2 dx = 0.
\end{aligned}$$

Dessa forma,  $\|(\hat{D}(\cdot, t) - \frac{\mu}{\tau})_+\|_{L^2(\Omega)} = 0$ , para todo  $t \in (0, T)$ , donde concluimos que  $(\hat{D} - \frac{\mu}{\tau})_+ \equiv 0$  e portanto  $\hat{D} \leq \frac{\mu}{\tau}$ . □

**Observação 2.11.** *Pelo Lema 2.7, obtemos que  $\Theta(\hat{D}) = \hat{N}$ ,  $\Lambda(\hat{D}) = \hat{A} \in L^\infty(Q)$ . Suponhamos que  $\hat{D} \in L^4(0, T; W_4^2(\Omega))$ ,  $\hat{D}_t \in L^4(Q)$  e que  $(\hat{N}, \hat{A}, \hat{D})$  verifica as equações em (2.6) em quase todo ponto. Logo, para mostrarmos que  $(\hat{N}, \hat{A}, \hat{D})$  é uma solução forte de (2.6), basta provarmos que  $\hat{N}_t, \hat{A}_t \in L^\infty(Q)$ . De fato:*

(i) *Voltando a primeira equação de (2.6), utilizando a desigualdade triangular e os Lemas 2.7 e 2.10, obtemos*

$$\begin{aligned}
\left| \frac{\partial \hat{N}}{\partial t} \right| &= |r_N - \mu_N \hat{N} - \beta_1 \hat{N} \hat{A} - \alpha_N \gamma_N \hat{D} \hat{N}| \\
&\leq r_N + \mu_N C_N + \beta_1 C_N C_A + \alpha_N \gamma_N \frac{\mu}{\tau} C_N,
\end{aligned}$$

para quase todo  $(x, t) \in Q$ , o que nos sugere  $\hat{N}_t \in L^\infty(Q)$ .

(ii) *Mais ainda, voltando a segunda equação de (2.6), utilizando novamente a desigualdade triangular e os Lemas 2.7 e 2.10, temos*

$$\begin{aligned}
\left| \frac{\partial \hat{A}}{\partial t} \right| &= \left| r_A \hat{A} \left( 1 - \frac{\hat{A}}{k_A} \right) - (\mu_A + \epsilon_A) \hat{A} - \alpha_A \gamma_A \hat{D} \hat{A} \right| \\
&\leq r_A C_A + \frac{r_A}{k_A} C_A^2 + (\mu_A + \epsilon_A) C_A + \alpha_A \gamma_A \frac{\mu}{\tau} C_A,
\end{aligned}$$

para quase todo  $(x, t) \in Q$ , o que nos sugere  $\hat{A}_t \in L^\infty(Q)$ .

## 2.3 Solução do problema auxiliar

Afim de determinar uma solução para o problema auxiliar (2.6), definimos o seguinte operador

$$\begin{aligned} \Psi : [0, 1] \times L^\infty(Q) &\rightarrow L^\infty(Q) \\ (l, \phi) &\mapsto D, \end{aligned} \tag{2.23}$$

onde  $D$  é a única solução do seguinte problema:

$$\begin{cases} \frac{\partial D}{\partial t} = \sigma \Delta D + \mu \chi_\omega - l \gamma D \Lambda(\phi) - l \gamma_N D \Theta(\phi) - \tau D, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ D(\cdot, 0) = D_0(\cdot), & \text{em } \Omega. \end{cases} \tag{2.24}$$

A boa definição do operador definido em (2.23) se dá ao combinarmos o Lema 2.10 e o seguinte resultado:

**Lema 2.12.** *Suponhamos que  $N_0, A_0 \in L^\infty(\Omega)$  e que  $D_0 \in W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)$ . Então, o problema (2.24) possui uma única solução.*

*Demonstração.* Comparando os sistemas (1.2) e (2.24), temos  $a_{ij} = \sigma \delta_{ij}$ ,  $a_i = 0$ ,  $a = -l \gamma \Lambda(\phi) - l \gamma_N \Theta(\phi) - \tau$ ,  $f = \mu \chi_\omega$ ,  $b = 0$  e  $b_i = \eta_i$ . Mostremos que tais coeficientes satisfazem as hipóteses da Proposição 1.36. Antes de fazer tal análise, observemos que no nosso caso  $n = 2$  e  $p = 4$ . Assim:

- (i) É claro que  $a_{ij} = \sigma \delta_{ij} \in C(\bar{Q})$ ,  $i, j = 1, 2$ . Mais ainda, tomando  $\beta = \sigma$ , obtemos

$$\sum_{i,j=1}^2 \sigma \delta_{ij} \xi_i \xi_j = \sigma \sum_{i=1}^2 \xi_i^2 = \sigma |\xi|^2,$$

para quaisquer  $(x, t) \in Q$  e  $\xi \in \mathbb{R}^2$ ;

- (ii) Não é difícil ver que  $f = \mu \chi_\omega \in L^4(Q)$ ;

- (iii) É imediato que  $a_i = 0 \in L^r(Q)$ , para  $r = 4 + \epsilon$ , qualquer que seja  $\epsilon > 0$ ;

- (iv) Para mostrar que  $a = -l \gamma \Lambda(\phi) - l \gamma_N \Theta(\phi) - \tau \in L^s(Q)$ , onde  $s = \max\{4, 2\} = 4$ , é suficiente mostrar que  $\Lambda(\phi) \in L^4(Q)$  e  $\Theta(\phi) \in L^4(Q)$ . Do Lema 2.7, já temos

$$\Lambda(\phi)(x, t) \leq C_A \quad \text{e} \quad \Theta(\phi)(x, t) \leq C_N,$$

para quaisquer  $(x, t) \in Q$  e  $\phi \in L^\infty(Q)$ .

Isso nos garante particularmente que  $\Lambda(\phi), \Theta(\phi) \in L^\infty(Q)$ . Como  $L^\infty(Q) \hookrightarrow L^4(Q)$ , segue o que queríamos.

(v) É imediato que  $b_i = \eta_i, b = 0 \in C^2(\bar{\Gamma}), i, j = 1, 2$ . Mais ainda,

$$\left| \sum_{i=1}^2 \eta_i \eta_i \right| = \left| \sum_{i=1}^2 \eta_i^2 \right| = |\eta|^2 > 0;$$

(vi) Por hipótese já temos  $D_0 \in W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)$ .

Como nosso problema satisfaz as hipóteses da Proposição 1.36, nossa conclusão é que existe uma única solução  $D \in W_4^{2,1}(Q)$ , como queríamos. □

A ideia para provar que o problema auxiliar possui solução é mostrar que o operador definido em (2.23) satisfaz as hipóteses do teorema do ponto fixo de Leray-Schauder (Proposição 1.37). Para isso, provemos os seguintes lemas:

**Lema 2.13.** *Para cada  $l \in [0, 1]$  fixado, o operador  $\Psi(l, \cdot) : L^\infty(Q) \rightarrow L^\infty(Q)$  é contínuo.*

*Demonstração.* Consideremos  $\phi_1, \phi_2 \in L^\infty(Q)$  tais que  $\Psi(l, \phi_1) = D_1, \Psi(l, \phi_2) = D_2$  e  $\tilde{D} := D_1 - D_2$ . Como  $D_1$  e  $D_2$  são soluções respectivas dos problemas:

$$\begin{cases} \frac{\partial D_1}{\partial t} = \sigma \Delta D_1 + \mu \chi_\omega - l\gamma D_1 \Lambda(\phi_1) - l\gamma_N D_1 \Theta(\phi_1) - \tau D_1, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D_1}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ D_1(\cdot, 0) = D_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \end{cases}$$

$$\begin{cases} \frac{\partial D_2}{\partial t} = \sigma \Delta D_2 + \mu \chi_\omega - l\gamma D_2 \Lambda(\phi_2) - l\gamma_N D_2 \Theta(\phi_2) - \tau D_2, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D_2}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ D_2(\cdot, 0) = D_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \end{cases}$$

subtraindo os sistemas, obtemos o seguinte problema:

$$\begin{cases} \frac{\partial \tilde{D}}{\partial t} = \sigma \Delta \tilde{D} - l\gamma D_1 \Lambda(\phi_1) + l\gamma D_2 \Lambda(\phi_2) - l\gamma_N D_1 \Theta(\phi_1) + \\ l\gamma_N D_2 \Theta(\phi_2) - \tau \tilde{D}, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \tilde{D}}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ \tilde{D}(\cdot, 0) = \tilde{D}_0(\cdot) = 0, & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (2.25)$$

Como

$$-l\gamma D_1 \Lambda(\phi_1) + l\gamma D_2 \Lambda(\phi_2) = -l\gamma D_1 (\Lambda(\phi_1) - \Lambda(\phi_2)) - l\gamma \tilde{D} \Lambda(\phi_2)$$

e

$$-l\gamma_N D_1 \Theta(\phi_1) + l\gamma_N D_2 \Theta(\phi_2) = -l\gamma_N D_1 (\Theta(D_1) - \Theta(D_2)) - l\gamma_N \tilde{D} \Theta(D_2),$$

substituindo tais informações na equação diferencial em (2.25), obtemos o seguinte sistema equivalente:

$$\begin{cases} \frac{\partial \tilde{D}}{\partial t} - \sigma \Delta \tilde{D} + l\gamma \tilde{D} \Lambda(\phi_2) + l\gamma_N \tilde{D} \Theta(D_2) + \tau \tilde{D} = \\ -l\gamma D_1 (\Lambda(\phi_1) - \Lambda(\phi_2)) - l\gamma_N D_1 (\Theta(D_1) - \Theta(D_2)), & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \tilde{D}}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ \tilde{D}(\cdot, 0) = \tilde{D}_0(\cdot) = 0, & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (2.26)$$

Comparando os sistemas (1.2) e (2.26), temos  $a_{ij} = \sigma \delta_{ij}$ ,  $a_i = 0$ ,  $a = l\gamma \Lambda(\phi_2) + l\gamma_N \Theta(D_2) + \tau$ ,  $f = -l\gamma D_1 (\Lambda(\phi_1) - \Lambda(\phi_2)) - l\gamma_N D_1 (\Theta(D_1) - \Theta(D_2))$ ,  $b = 0$  e  $b_i = \eta_i$ . Analogamente ao estudo feito no Lema 2.12, obtemos que o sistema (2.26) satisfaz as hipóteses da Proposição 1.36, donde concluimos que tal problema admite uma única solução  $\tilde{D} \in W_4^{2,1}(Q)$  na qual satisfaz a seguinte estimativa (usando o fato de que  $\tilde{D}_0 \equiv 0$ )

$$\|\tilde{D}\|_{W_4^{2,1}(Q)} \leq M \| -l\gamma D_1 (\Lambda(\phi_1) - \Lambda(\phi_2)) - l\gamma_N D_1 (\Theta(D_1) - \Theta(D_2)) \|_{L^4(Q)}.$$

Usando o fato de que  $L^\infty(Q) \hookrightarrow L^4(Q)$  (ou seja,  $\|u\|_{L^4(Q)} \leq C \|u\|_{L^\infty(Q)}$ ), segue que

$$\|\tilde{D}\|_{W_4^{2,1}(Q)} \leq \bar{M} \| -l\gamma D_1 (\Lambda(\phi_1) - \Lambda(\phi_2)) - l\gamma_N D_1 (\Theta(D_1) - \Theta(D_2)) \|_{L^\infty(Q)}$$

onde  $\bar{M} := MC$ .

Assim, usando a desigualdade triangular e o fato de que  $D_1 \leq \frac{\mu}{\tau}$ , obtemos

$$\begin{aligned} \|\tilde{D}\|_{W_4^{2,1}(Q)} &\leq \bar{M} l \gamma \frac{\mu}{\tau} \|\Lambda(\phi_1) - \Lambda(\phi_2)\|_{L^\infty(Q)} \\ &\quad + \bar{M} l \gamma_N \frac{\mu}{\tau} \|\Theta(D_1) - \Theta(D_2)\|_{L^\infty(Q)}. \end{aligned}$$

Usando os Lemas 2.8 e 2.9, temos

$$\|\Lambda(\phi_1) - \Lambda(\phi_2)\|_{L^\infty(Q)} \leq C_1 \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)}$$

e

$$\|\Theta(\phi_1) - \Theta(\phi_2)\|_{L^\infty(Q)} \leq C_2 \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)},$$

logo

$$\|\tilde{D}\|_{W_4^{2,1}(Q)} \leq \bar{M} C_1 l \gamma \frac{\mu}{\tau} \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)} + \bar{M} C_2 l \gamma_N \frac{\mu}{\tau} \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)}.$$

Pela Proposição 1.31, sabemos que  $W_4^{2,1}(Q) \hookrightarrow L^\infty(Q)$  (ou seja,  $\|u\|_{L^\infty(Q)} \leq$

$C\|u\|_{W_4^{2,1}(Q)}$ , portanto

$$\|\tilde{D}\|_{L^\infty(Q)} \leq K_1 \|\phi_1 - \phi_2\|_{L^\infty(Q)}$$

onde  $K_1 = 2 \max\{\bar{M}C_1 l \gamma_\tau^\mu, \bar{M}C_2 l \gamma_N^\mu\}$ .

□

**Lema 2.14.** *Para cada  $B \subset L^\infty(Q)$  limitado e  $\phi \in B$ , o operador  $\Psi(\cdot, \phi) : [0, 1] \rightarrow L^\infty(Q)$  é uniformemente contínuo em relação à primeira variável.*

*Demonstração.* Seja  $B \subset L^\infty(Q)$  limitado. Fixemos  $\phi \in B$  e consideremos  $l_1, l_2 \in [0, 1]$  tais que  $\Psi(l_1, \phi) = D_1, \Psi(l_2, \phi) = D_2$  e  $\tilde{D} := D_1 - D_2$ . Não é difícil ver que  $\tilde{D}$  satisfaz o problema:

$$\begin{cases} \frac{\partial \tilde{D}}{\partial t} = \sigma \Delta \tilde{D} - \gamma \Lambda(\phi)(l_1 D_1 - l_2 D_2) - \\ \gamma_N \Theta(\phi)(l_1 D_1 - l_2 D_2) - \tau \tilde{D}, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \tilde{D}}{\partial \eta} = 0, & \text{em } \Gamma, \\ \tilde{D}(\cdot, 0) = \tilde{D}_0(\cdot) = 0, & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (2.27)$$

Como  $l_1 D_1 - l_2 D_2 = D_1(l_1 - l_2) + \tilde{D}l_2$ , substituindo tal informação na equação diferencial em (2.27), teremos o seguinte sistema equivalente:

$$\begin{cases} \frac{\partial \tilde{D}}{\partial t} - \sigma \Delta \tilde{D} + \gamma l_2 \Lambda(\phi) \tilde{D} + \gamma_N l_2 \Theta(\phi) \tilde{D} + \tau \tilde{D} = \\ \gamma \Lambda(\phi) D_1(l_1 - l_2) - \gamma_N \Theta(\phi) D_1(l_1 - l_2), & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \tilde{D}}{\partial \eta} = 0, & \text{em } \Gamma, \\ \tilde{D}(\cdot, 0) = \tilde{D}_0(\cdot) = 0, & \text{em } \Omega. \end{cases} \quad (2.28)$$

Comparando os sistemas (1.2) e (2.28), temos  $a_{ij} = \sigma \delta_{ij}, a_i = 0, a = \gamma l_2 \Lambda(\phi) + \gamma_N l_2 \Theta(\phi) + \tau, f = \gamma \Lambda(\phi) D_1(l_1 - l_2) - \gamma_N \Theta(\phi) D_1(l_1 - l_2), b = 0$  e  $b_i = \eta_i$ . Analogamente ao estudo feito no Lema 2.12, obtemos que o sistema (2.28) satisfaz as hipóteses da Proposição 1.36, donde concluímos que tal problema admite uma única solução  $\tilde{D} \in W_4^{2,1}(Q)$ , a qual satisfaz a seguinte estimativa (usando o fato de que  $\tilde{D}_0 \equiv 0$ )

$$\|\tilde{D}\|_{W_4^{2,1}(Q)} \leq M \|\gamma \Lambda(\phi) D_1(l_1 - l_2) - \gamma_N \Theta(\phi) D_1(l_1 - l_2)\|_{L^4(Q)}.$$

Usando o fato de que  $L^\infty(Q) \hookrightarrow L^4(Q)$  (ou seja,  $\|u\|_{L^4(Q)} \leq C\|u\|_{L^\infty(Q)}$ ), segue que

$$\|\tilde{D}\|_{W_4^{2,1}(Q)} \leq \bar{M} \|\gamma \Lambda(\phi) D_1(l_1 - l_2) - \gamma_N \Theta(\phi) D_1(l_1 - l_2)\|_{L^\infty(Q)}.$$

Usando a desigualdade triangular e o fato de que  $D_1 \leq \frac{\mu}{\tau}$ , obtemos

$$\|\tilde{D}\|_{W_4^{2,1}(Q)} \leq \bar{M}\gamma\frac{\mu}{\tau}|l_1 - l_2| \|\Lambda(\phi)\|_{L^\infty(Q)} + \bar{M}\gamma_N\frac{\mu}{\tau}|l_1 - l_2| \|\Theta(\phi)\|_{L^\infty(Q)}.$$

Sabemos que  $\Lambda(\phi) \leq C_A$  e  $\Theta(\phi) \leq C_N$ , o que nos sugere

$$\|\tilde{D}\|_{W_4^{2,1}(Q)} \leq \bar{M}\gamma\frac{\mu}{\tau}C_A|l_1 - l_2| + \bar{M}\gamma_N\frac{\mu}{\tau}C_N|l_1 - l_2|.$$

Pela Proposição 1.31, sabemos que  $W_4^{2,1}(Q) \hookrightarrow L^\infty(Q)$  (ou seja,  $\|u\|_{L^\infty(Q)} \leq C\|u\|_{W_4^{2,1}(Q)}$ ), portanto

$$\|\tilde{D}\|_{L^\infty(Q)} \leq K_2 |l_1 - l_2|$$

onde  $K_2 := \max\{\bar{M}\gamma\frac{\mu}{\tau}C_A, \bar{M}\gamma_N\frac{\mu}{\tau}C_N\}$ .

□

**Lema 2.15.** *Para cada  $l \in [0, 1]$  fixado, o operador  $\Psi(l, \cdot) : L^\infty(Q) \rightarrow L^\infty(Q)$  é compacto.*

*Demonstração.* Sejam  $B \subset L^\infty(Q)$  limitado e  $\phi \in B$ . Sabemos que  $D = \Psi(l, \phi)$  é a única solução do problema (2.24). Pela Proposição 1.36,  $\Psi(l, \phi)$  satisfaz a seguinte estimativa

$$\begin{aligned} \|\Psi(l, \phi)\|_{W_4^{2,1}(Q)} &\leq M \left( \|\mu\chi_\omega\|_{L^4(Q)} + (l\gamma\|\Lambda(\phi)\| \right. \\ &\quad \left. + l\gamma_N\|\Theta(\phi)\| + \tau\|L^4(Q)\|) \|D_0\|_{W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)} + \|D_0\|_{W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)} \right). \end{aligned}$$

Usando a desigualdade triangular e o fatos de que  $\Lambda(\phi) \leq C_A$ ,  $\Theta(\phi) \leq C_N$  e  $l \leq 1$ , obtemos

$$\begin{aligned} \|\Psi(l, \phi)\|_{W_4^{2,1}(Q)} &\leq M \left( \|\mu\chi_\omega\|_{L^4(Q)} + (l\gamma\|\Lambda(\phi)\|_{L^r(Q)} \right. \\ &\quad \left. + l\gamma_N\|\Theta(\phi)\|_{L^4(Q)} + \|\tau\|_{L^4(Q)} + 1) \|D_0\|_{W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)} \right) \\ &\leq M \left( \mu|\omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} + (\gamma C_A|\Omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} + \gamma_N C_N|\Omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} \right. \\ &\quad \left. + \tau|\Omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} + 1) \|D_0\|_{W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)} \right). \end{aligned}$$

A desigualdade acima nos mostra que  $\Psi(l, B)$  é um subconjunto limitado de  $W_4^{2,1}(Q)$ . Pela Proposição 1.31 sabemos que a imersão  $W_4^{2,1}(Q) \hookrightarrow L^\infty(Q)$  é

compacta, o que mostra o resultado. □

**Lema 2.16.** *Para todo  $l \in [0, 1]$  e  $D \in L^\infty(Q)$  satisfazendo  $D - \Psi(l, D) = 0$ , existe  $\rho > 0$  independente de  $l$  e  $D$  tal que  $\|D\|_{L^\infty(Q)} < \rho$ .*

*Demonstração.* Seja  $D \in L^\infty(Q)$  tal que  $D - \Psi(l, D) = 0$ . Usando a Proposição 1.36 e estimativas parecidas as feitas no Lema 2.15, temos

$$\begin{aligned}
\|D\|_{W_4^{2,1}(Q)} &\leq M \left( \|\mu\chi_\omega\|_{L^4(Q)} + (l\gamma\|\Lambda(D)\|_{L^4(Q)} \right. \\
&\quad \left. + l\gamma_N\|\Theta(D)\|_{L^4(Q)} + \|\tau\|_{L^4(Q)} + 1) \|D_0\|_{W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)} \right) \\
&\leq M \left( \mu|\omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} + (\gamma C_A|\Omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} + \gamma_N C_N|\Omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} \right. \\
&\quad \left. + \tau|\Omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} + 1) \|D_0\|_{W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)} \right). \tag{2.29}
\end{aligned}$$

Pela Proposição 1.31, sabemos que  $W_4^{2,1}(Q) \hookrightarrow L^\infty(Q)$  (ou seja,  $\|u\|_{L^\infty(Q)} \leq C\|u\|_{W_4^{2,1}(Q)}$ ), portanto basta tomar

$$\begin{aligned}
\rho &= \bar{M} \left( \mu|\omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} + (\gamma C_A|\Omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} + \gamma_N C_N|\Omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} \right. \\
&\quad \left. + \tau|\Omega|^{\frac{1}{4}}T^{\frac{1}{4}} + 1) \|D_0\|_{W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)} \right) + 1.
\end{aligned}$$

□

**Lema 2.17.** *A equação  $D - \Psi(0, D) = 0$  possui uma única solução em  $L^\infty(Q)$ .*

*Demonstração.* Observemos que a equação  $D - \Psi(0, D) = 0$  possui uma única solução se, e somente se,  $D$  satisfaz o problema

$$\begin{cases} \frac{\partial D}{\partial t} = \sigma\Delta D + \mu\chi_\omega - \tau D, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ D(\cdot, 0) = D_0(\cdot), & \text{em } \Omega. \end{cases}$$

Como os coeficientes do problema acima satisfazem as hipóteses da Proposição 1.36, isso nos garante existência e unicidade da solução  $D$  para o sistema acima e portanto segue o resultado. □

Enfim, podemos iniciar a conexão entre o problema principal (2.1), o auxiliar (2.6) e o problema (2.9). Iniciemos provando que de fato, o operador  $\Psi$  definido em (2.23) satisfaz as hipóteses do teorema do ponto fixo de Leray-Schauder e que portanto isto implica na existência de solução para o problema (2.9).

**Proposição 2.18.** *Existe uma solução forte  $\hat{D}$  do problema (2.9).*

*Demonstração.* Os Lemas 2.12, 2.13, 2.14, 2.15, 2.16 e 2.17 nos mostram que o operador  $\Psi$  definido em (2.23) satisfaz as hipóteses do teorema do ponto fixo de Leray-Schauder, e a consequência desse teorema é que existe  $\hat{D} \in W_4^{2,1}(Q) \subset L^\infty(Q)$  tal que  $\Psi(1, \hat{D}) = \hat{D}$ , ou seja,  $\hat{D}$  é solução do problema (2.9).  $\square$

Observe que combinando a solução forte  $\hat{D}$  do problema (2.9) garantida na Proposição 2.18, a Observação 2.4 e a Observação 2.11, temos portanto garantido uma solução forte para o problema auxiliar (2.6). Tal informação fica concentrada no seguinte lema:

**Proposição 2.19.** *Existe uma solução forte  $(\hat{N}, \hat{A}, \hat{D})$  do problema auxiliar (2.6).*

Ora, lembremos que a sutil diferença entre o problema principal (2.1) e o auxiliar (2.6) se deve ao fato de tomarmos o módulo de  $\hat{D}$  nas duas primeiras equações de (2.6). Dessa forma, ao voltarmos ao Lema (2.10), iremos observar que  $\hat{D} \geq 0$ , ou seja, a conexão entre o problema modificado (2.6) e o problema inicial (2.1) está, por fim, completa. Melhores detalhes seguem na próxima seção.

## 2.4 Demonstração do teorema principal

Nesta seção faremos a demonstração do Teorema 2.2.

### 2.4.1 Existência

Combinando a solução forte  $(\hat{N}, \hat{A}, \hat{D})$  do problema auxiliar (2.6) garantida pela Proposição 2.19, o Lema 2.10 e a Observação 2.5, o que nos sugere, portanto, um interessante resultado sobre existência de solução forte para o problema inicial (2.1). A seguinte proposição resume tal fato:

**Proposição 2.20.** *Existe uma solução forte  $(N, A, D)$  do problema (2.1).*

Observemos ainda que a segunda estimativa feita em (2.29) é exatamente a constante  $\bar{\rho}$  evidenciada no Teorema 2.2, ou seja,

$$\begin{aligned} \bar{\rho} = & M \left( \mu |\omega|^{\frac{1}{4}} T^{\frac{1}{4}} + (\gamma C_A |\Omega|^{\frac{1}{4}} T^{\frac{1}{4}} + \gamma_N C_N |\Omega|^{\frac{1}{4}} T^{\frac{1}{4}} \right. \\ & \left. + \tau |\Omega|^{\frac{1}{4}} T^{\frac{1}{4}} + 1) \|D_0\|_{W_4^{\frac{3}{2}}(\Omega)} \right). \end{aligned}$$

### 2.4.2 Unicidade

Finalmente, tendo o problema de existência de solução forte resolvido, provemos que de fato tal solução é única. Tal informação fica concentrada no seguinte resultado:

**Proposição 2.21.** *A solução forte  $(N, A, D)$  do problema (2.1) é única.*

*Demonstração.* Sejam  $(N_1, A_1, D_1)$  e  $(N_2, A_2, D_2)$  soluções do problema (2.1), ou seja,  $(N_1, A_1, D_1)$  e  $(N_2, A_2, D_2)$  satisfazem respectivamente os seguintes problemas:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial N_1}{\partial t} = r_N - \mu_N N_1 - \beta_1 N_1 A_1 - \alpha_N \gamma_N D_1 N_1, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial A_1}{\partial t} = r_A A_1 \left(1 - \frac{A_1}{k_A}\right) - (\mu_A + \epsilon_A) A_1 - \alpha_A \gamma_A D_1 A_1, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D_1}{\partial t} = \sigma \Delta D_1 + \mu \chi_\omega - \gamma D_1 A_1 - \gamma_N D_1 N_1 - \tau D, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D_1}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ N_1(\cdot, 0) = N_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ A_1(\cdot, 0) = A_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ D_1(\cdot, 0) = D_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial N_2}{\partial t} = r_N - \mu_N N_2 - \beta_1 N_2 A_2 - \alpha_N \gamma_N D_2 N_2, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial A_2}{\partial t} = r_A A_2 \left(1 - \frac{A_2}{k_A}\right) - (\mu_A + \epsilon_A) A_2 - \alpha_A \gamma_A D_2 A_2, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D_2}{\partial t} = \sigma \Delta D_2 + \mu \chi_\omega - \gamma D_2 A_2 - \gamma_N D_2 N_2 - \tau D, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial D_2}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ N_2(\cdot, 0) = N_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ A_2(\cdot, 0) = A_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ D_2(\cdot, 0) = D_0(\cdot), & \text{em } \Omega. \end{array} \right.$$

Subtraindo os sistemas e definindo  $\tilde{N} = N_1 - N_2$ ,  $\tilde{A} = A_1 - A_2$  e  $\tilde{D} = D_1 - D_2$ ,

obtemos o seguinte problema:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial \tilde{N}}{\partial t} = -\mu_N \tilde{N} - \beta_1(N_1 A_1 - N_2 A_2) - \alpha_N \gamma_N (D_1 N_1 - D_2 N_2), & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \tilde{A}}{\partial t} = r_A \tilde{A} - \frac{r_A}{k_A} (A_1^2 - A_2^2) - (\mu_A + \epsilon_A) \tilde{A} - \alpha_A \gamma_A (D_1 A_1 - D_2 A_2), & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \tilde{D}}{\partial t} = \sigma \Delta \tilde{D} - \gamma (D_1 A_1 - D_2 A_2) - \gamma_N (D_1 N_1 - D_2 N_2) - \tau \tilde{D}, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial \tilde{D}}{\partial \eta} (\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ \tilde{N}(\cdot, 0) = \tilde{N}_0(\cdot) = 0, & \text{em } \Omega, \\ \tilde{A}(\cdot, 0) = \tilde{A}_0(\cdot) = 0, & \text{em } \Omega, \\ \tilde{D}(\cdot, 0) = \tilde{D}_0(\cdot) = 0, & \text{em } \Omega. \end{array} \right. \quad (2.30)$$

Como

$$\begin{aligned} N_1 A_1 - N_2 A_2 &= A_1 \tilde{N} + N_2 \tilde{A} \\ D_1 N_1 - D_2 N_2 &= N_1 \tilde{D} + D_2 \tilde{N} \\ A_1^2 - A_2^2 &= (A_1 + A_2) \tilde{A} \\ D_1 A_1 - D_2 A_2 &= A_1 \tilde{D} + D_2 \tilde{A}, \end{aligned}$$

substituindo tais informações na primeira, segunda e terceira equação do sistema (2.30), obtemos

$$\frac{\partial \tilde{N}}{\partial t} = -\mu_N \tilde{N} - \beta_1 A_1 \tilde{N} - \beta_1 N_2 \tilde{A} - \alpha_N \gamma_N N_1 \tilde{D} - \alpha_N \gamma_N D_2 \tilde{N} \quad (2.31)$$

$$\frac{\partial \tilde{A}}{\partial t} = r_A \tilde{A} - \frac{r_A}{k_A} (A_1 + A_2) \tilde{A} - (\mu_A + \epsilon_A) \tilde{A} - \alpha_A \gamma_A A_1 \tilde{D} - \alpha_A \gamma_A D_2 \tilde{A} \quad (2.32)$$

$$\frac{\partial \tilde{D}}{\partial t} = \sigma \Delta \tilde{D} - \gamma A_1 \tilde{D} - \gamma D_2 \tilde{A} - \gamma_N N_1 \tilde{D} - \gamma_N D_2 \tilde{N} - \tau \tilde{D}. \quad (2.33)$$

Multiplicando (2.31) por  $\tilde{N}$  e integrando em  $\Omega$ , garantimos

$$\int_{\Omega} \frac{\partial \tilde{N}}{\partial t} \tilde{N} dx = -\mu_N \int_{\Omega} \tilde{N}^2 dx - \beta_1 \int_{\Omega} N_2 \tilde{A} \tilde{N} dx - \alpha_N \gamma_N \int_{\Omega} N_1 \tilde{D} \tilde{N} dx - \alpha_N \gamma_N \int_{\Omega} D_2 \tilde{N}^2 dx.$$

Usando análogo ao feito em (2.20) e os fatos de que  $D_2 \geq 0$  e  $N_j \leq C_N$ , para

$j = 1, 2$ , obtemos

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_{\Omega} \tilde{N}^2 dx &= -\mu_N \int_{\Omega} \tilde{N}^2 dx - \beta_1 \int_{\Omega} N_2 \tilde{A} \tilde{N} dx - \alpha_N \gamma_N \int_{\Omega} N_1 \tilde{D} \tilde{N} dx \\
&\quad - \alpha_N \gamma_N \int_{\Omega} D_2 \tilde{N}^2 dx \\
&\leq -\beta_1 \int_{\Omega} N_2 \tilde{A} \tilde{N} dx - \alpha_N \gamma_N \int_{\Omega} N_1 \tilde{D} \tilde{N} dx \\
&\leq \beta_1 C_N \int_{\Omega} |\tilde{A}| |\tilde{N}| dx + \alpha_N \gamma_N C_N \int_{\Omega} |\tilde{D}| |\tilde{N}| dx,
\end{aligned}$$

isto é,

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} |\tilde{N}|^2 dx \leq 2\beta_1 C_N \int_{\Omega} |\tilde{A}| |\tilde{N}| dx + 2\alpha_N \gamma_N C_N \int_{\Omega} |\tilde{D}| |\tilde{N}| dx. \quad (2.34)$$

Agora, multiplicando (2.32) por  $\tilde{A}$  e integrando em  $\Omega$ , temos

$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} \frac{\partial \tilde{A}}{\partial t} \tilde{A} dx &= r_A \int_{\Omega} \tilde{A}^2 dx - \frac{r_A}{k_A} \int_{\Omega} (A_1 + A_2) \tilde{A}^2 dx - (\mu_A + \epsilon_A) \int_{\Omega} \tilde{A}^2 dx \\
&\quad - \alpha_A \gamma_A \int_{\Omega} A_1 \tilde{D} \tilde{A} dx - \alpha_A \gamma_A \int_{\Omega} D_2 \tilde{A}^2 dx.
\end{aligned}$$

Usando análogo ao feito (2.20), a positividade dos termos  $D_2$  e  $A_j$ , para  $j = 1, 2$ , e o fato de que  $A_1 \leq C_A$ , garantimos

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_{\Omega} \tilde{A}^2 dx &\leq r_A \int_{\Omega} \tilde{A}^2 dx - \alpha_A \gamma_A \int_{\Omega} A_1 \tilde{D} \tilde{A} dx \\
&\leq r_A \int_{\Omega} \tilde{A}^2 dx + \alpha_A \gamma_A C_A \int_{\Omega} |\tilde{D}| |\tilde{A}| dx,
\end{aligned}$$

isto é,

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} |\tilde{A}|^2 dx \leq 2r_A \int_{\Omega} |\tilde{A}|^2 dx + 2\alpha_A \gamma_A C_A \int_{\Omega} |\tilde{D}| |\tilde{A}| dx. \quad (2.35)$$

Enfim, multiplicando (2.33) por  $\tilde{D}$ , integrando em  $\Omega$  e usando análogo ao feito em (2.21), temos

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_{\Omega} \tilde{D}^2 dx &= -\sigma \int_{\Omega} |\nabla \tilde{D}|^2 dx - \gamma \int_{\Omega} A_1 \tilde{D}^2 dx - \gamma \int_{\Omega} D_2 \tilde{A} \tilde{D} dx \\
&\quad - \gamma_N \int_{\Omega} N_1 \tilde{D}^2 dx - \gamma_N \int_{\Omega} D_2 \tilde{N} \tilde{D} dx - \tau \int_{\Omega} \tilde{D}^2 dx.
\end{aligned}$$

Usando a positividade dos termos  $A_1$  e  $N_1$ , e os fatos de que  $A_1 \leq C_A$  e  $D_2 \leq \frac{\mu}{\tau}$ , garantimos

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \int_{\Omega} \tilde{D}^2 dx &\leq -\gamma \int_{\Omega} D_2 \tilde{A} \tilde{D} dx - \gamma_N \int_{\Omega} D_2 \tilde{N} \tilde{D} dx \\
&\leq \gamma \frac{\mu}{\tau} \int_{\Omega} |\tilde{A}| |\tilde{D}| dx + \gamma_N \frac{\mu}{\tau} \int_{\Omega} |\tilde{N}| |\tilde{D}| dx,
\end{aligned}$$

isto é,

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} |\tilde{D}|^2 dx \leq 2\gamma \frac{\mu}{\tau} \int_{\Omega} |\tilde{A}| |\tilde{D}| dx + 2\gamma_N \frac{\mu}{\tau} \int_{\Omega} |\tilde{N}| |\tilde{D}| dx. \quad (2.36)$$

Somando as inequações (2.34), (2.35), (2.36) e fazendo mais uma estimativa, obtemos

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \left( \int_{\Omega} (|\tilde{N}|^2 + |\tilde{A}|^2 + |\tilde{D}|^2) dx \right) &\leq 2\beta_1 C_N \int_{\Omega} |\tilde{A}| |\tilde{N}| dx + C_1 \int_{\Omega} |\tilde{D}| |\tilde{N}| dx \\ &\quad + 2r_A \int_{\Omega} |\tilde{A}|^2 dx + C_2 \int_{\Omega} |\tilde{D}| |\tilde{A}| dx, \end{aligned}$$

onde  $C_1 = 2 \max\{2\alpha_N \gamma_N C_N, 2\gamma_N \frac{\mu}{\tau}\}$  e  $C_2 = 2 \max\{2\alpha_A \gamma_A C_A, 2\gamma \frac{\mu}{\tau}\}$ .

Pela desigualdade de Young (ver Proposição 1.32), temos

$$\begin{aligned} |\tilde{A}| |\tilde{N}| &\leq \frac{|\tilde{N}|^2}{2} + \frac{|\tilde{A}|^2}{2} \\ |\tilde{D}| |\tilde{N}| &\leq \frac{|\tilde{D}|^2}{2} + \frac{|\tilde{N}|^2}{2} \\ |\tilde{D}| |\tilde{A}| &\leq \frac{|\tilde{D}|^2}{2} + \frac{|\tilde{A}|^2}{2}, \end{aligned}$$

e portanto

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \left( \int_{\Omega} (|\tilde{N}|^2 + |\tilde{A}|^2 + |\tilde{D}|^2) dx \right) &\leq \beta_1 C_N \int_{\Omega} (|\tilde{A}|^2 + |\tilde{N}|^2) dx + \frac{C_1}{2} \int_{\Omega} (|\tilde{D}|^2 + |\tilde{N}|^2) dx \\ &\quad + 2r_A \int_{\Omega} |\tilde{A}|^2 dx + \frac{C_2}{2} \int_{\Omega} (|\tilde{D}|^2 + |\tilde{A}|^2) dx \\ &\leq \beta_1 C_N \int_{\Omega} (|\tilde{A}|^2 + |\tilde{N}|^2 + |\tilde{D}|^2) dx \\ &\quad + \frac{C_1}{2} \int_{\Omega} (|\tilde{A}|^2 + |\tilde{N}|^2 + |\tilde{D}|^2) dx \\ &\quad + 2r_A \int_{\Omega} (|\tilde{N}|^2 + |\tilde{A}|^2 + |\tilde{D}|^2) dx \\ &\quad + \frac{C_2}{2} \int_{\Omega} (|\tilde{N}|^2 + |\tilde{A}|^2 + |\tilde{D}|^2) dx \\ &\leq \bar{C} \int_{\Omega} (|\tilde{N}|^2 + |\tilde{A}|^2 + |\tilde{D}|^2) dx, \end{aligned}$$

onde  $\bar{C} = 4 \max\{\beta_1 C_N, \frac{C_1}{2}, 2r_A, \frac{C_2}{2}\}$ .

Aplicando a desigualdade de Gronwall (ver Proposição 1.34) e usando o fato de que  $\tilde{N}_0 = \tilde{A}_0 = \tilde{D}_0 = 0$ , garantimos

$$\int_{\Omega} (|\tilde{N}|^2 + |\tilde{A}|^2 + |\tilde{D}|^2) dx \leq e^{\bar{C}T} \int_{\Omega} (|\tilde{N}_0|^2 + |\tilde{A}_0|^2 + |\tilde{D}_0|^2) dx = 0,$$

ou seja,  $\|\tilde{N}(\cdot, t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\tilde{A}(\cdot, t)\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\tilde{D}(\cdot, t)\|_{L^2(\Omega)}^2 = 0$ , para todo  $t \in (0, T)$ , donde concluímos que  $\tilde{N} \equiv \tilde{A} \equiv \tilde{D} \equiv 0$  e portanto  $N_1 = N_2, A_1 = A_2$  e

$$D_1 = D_2.$$

□

# Considerações Finais

Neste trabalho consideramos um sistema de equações diferenciais com condições de contorno específicas as quais modelam o crescimento de um tumor tratado com quimioterapia.

Utilizando-se a teoria dos Espaços de Sobolev, a teoria de controle de um problema parabólico geral e também do Teorema do ponto fixo de Leray-Schauder, provamos para este sistema um resultado que envolve existência e unicidade de solução.

Convém mencionar que apesar de acrescentarmos o termo de difusão  $\sigma\Delta D$  na equação das drogas, devido às dificuldades matemáticas de se trabalhar com o sistema completo, desprezamos o termo  $-\beta_3NA$  na equação dos tumores. Portanto, fica a perspectiva de contornarmos tal problema considerando todos os seus termos ainda com o acréscimo da difusão.

Mais ainda, pretendemos trabalhar com o seguinte sistema:

$$\left\{ \begin{array}{ll} \frac{\partial N}{\partial t} = r_N - \mu_N N - \beta_1 NA - \alpha_H \gamma_H NH, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial A}{\partial t} = \xi_A \Delta A + r_A A \left(1 - \frac{A}{k_A}\right) - (\mu_A + \epsilon_A)A - \beta_3 NA, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial H}{\partial t} = \xi_H \Delta H + \nu A - \tau_H H - \gamma_H NH, & \text{em } Q, \\ \frac{\partial A}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ \frac{\partial H}{\partial \eta}(\cdot) = 0, & \text{em } \Gamma, \\ N(\cdot, 0) = N_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ A(\cdot, 0) = A_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \\ H(\cdot, 0) = H_0(\cdot), & \text{em } \Omega, \end{array} \right.$$

onde  $N$  representa as células normais em um dado tecido do corpo humano,  $A$  representa as células tumorais neste tecido e devido à alta atividade metabólica, as células cancerosas alteram o pH do meio celular que é descrito pela concentração de um ácido  $H$ , produzido numa taxa  $\nu$ , degradado naturalmente numa taxa  $\tau_H$  e absorvido pelas células normais numa taxa  $\gamma_H$ .

# Referências Bibliográficas

- [1] ADAMS, Robert A. **Sobolev Spaces**. New York: Academic Press, 1975.
- [2] ANDERSON, A.R.A. **A hybrid mathematical model of solid tumour invasion: the importance of cell adhesion**. *Math. Med. Biol.* 22, (2005) 163-186.
- [3] BENZERKY, S.; PASQUIER, E.; BARBOLOSI, D.; LACARELLE, B.; BARLESI, F.; ANDRE, N.; CICCOLINI, J. **Metronomic reloaded: theoretical models bringing chemotherapy into the era of precision medicine**. In: ELSEVIER. *Seminars in Cancer Biology*. [S.l.], 2015. v. 35, p. 53-61.
- [4] BREZIS, Haim. **Function Analysis, Sobolev Spaces e Partial Differential Equations**. Springer, 2011.
- [5] CASENAVE, Thierry; HARAUX, Alain. **An Introduction to Semilinear Evolution Equations**. New York: Oxford University, 1998.
- [6] CAVALCANTI, M.M.; CAVALCANTI, V.N.D. **Introdução a Teoria das Distribuições e aos Espaços de Sobolev**. Maringá: Universidade Estadual de Maringá, 2011.
- [7] DANIAL, N.N.; KORSMEYER, S.J. **Cell death: critical control points**. *Cell* 116 (2), (2004) 205-219.
- [8] EFTIMIE, R.; BRAMSON, J.L.; EARN, D.J.D. **Interactions between the immune system and cancer: a brief review of non-spatial mathematical models**. *Bull. Math. Biol.* 73 (1), (2011) 2-32.
- [9] EVANS, Lawrence C. **Partial Differential Equations**. Berkeley: University of California, 1998.
- [10] FASSONI, A. C. **Mathematical modeling in cancer addressing the early stage and treatment of avascular tumors**. PhD thesis, University of Campinas, 2016.
- [11] FEDI, P.; TRONICK, S.R.; AARONSON, S.A. **Growth factors**. *Cancer Med.* 4, (1997) 1-64.

- [12] FRIEDMAN, Avner. **Partial Differential Equations of Parabolic Type**. New York: Mineola, Dover Publications, 2008
- [13] LADYZHENSKAYA, O.; SOLONNIKOV, V.; URALTSEVA, N. **Linear and Quasilinear Equations of Parabolic Type**. Amer. Math. Soc., 1968
- [14] LIONS, Jacques-Louis. **Contrôle des Systèmes Distribués Singuliers**. Méthodes Mathématiques de L'informatique, Gautier-Villars, 1983.
- [15] MCGILLEN, J.B.; GAFFNEY, E.A.; MARTIN, N.K.; MAINI, P.K. **A general reaction- diffusion model of acidity in cancer invasion**. J. Math. Biol. 68 (5), (2014) 1199-1224.
- [16] SARAPATA, E.A.; PILLIS, L.G. de. **A comparison and catalog of intrinsic tumor growth models**. Bull. Math. Biol. 76 (8), (2014) 2010-2024.
- [17] SIMONS, B.D.; CLEVERS, H. **Strategies for homeostatic stem cell self-renewal in adult tissues**. Cell 145 (6), (2011) 851-862.
- [18] WEIDEMAIER, Peter. **On the Sharp Initial Trace of Functions with Derivatives in  $L_q(0, T; L_p(\Omega))$** . Bollettino U.M.I. (7), (1995) 321-338.